



CEU

*Universidad
San Pablo*

TEMA 3: INTEGRACIÓN EN UNA VARIABLE, TÉCNICAS DE INTEGRACIÓN Y APLICACIONES DE LA INTEGRAL

(Cálculo integral en una variable)

FMIBII

Biomedical engineering degree

Cristina Sánchez López de Pablo

Universidad San Pablo CEU

Madrid

TEMA 3: INTEGRACIÓN EN UNA VARIABLE, TÉCNICAS DE INTEGRACIÓN Y APLICACIONES DE LA INTEGRAL

1. Antiderivadas o primitivas e integración indefinida

- Introducción a las antiderivadas o primitivas
- Notación para antiderivadas o primitivas
- Reglas básicas de integración
- Condiciones iniciales y soluciones particulares

2. Área

- Notación sigma
- Sumas superior e inferior

TEMA 3: INTEGRACIÓN EN UNA VARIABLE, TÉCNICAS DE INTEGRACIÓN Y APLICACIONES DE LA INTEGRAL

3. Sumas de Riemann e integrales definidas

- Sumas de Riemann
- Integrales definidas
- Propiedades de las integrales definidas

4. El teorema fundamental del cálculo

- Estudio del teorema fundamental del cálculo
- El teorema del valor medio para integrales
- Valor medio de una función
- El segundo teorema fundamental del cálculo

TEMA 3: INTEGRACIÓN EN UNA VARIABLE, TÉCNICAS DE INTEGRACIÓN Y APLICACIONES DE LA INTEGRAL

5. Integración por sustitución

- Reconocimiento de patrones
- Cambio de variable
- La regla general de la potencia para integrales
- Cambio de variable para integrales definidas
- Integración de funciones pares e impares

6. Integración de funciones trascendentes

- Función logaritmo natural
- Funciones exponenciales y otras bases distintas de e
- Funciones trigonométricas inversas
- Funciones hiperbólicas

TEMA 3: INTEGRACIÓN EN UNA VARIABLE, TÉCNICAS DE INTEGRACIÓN Y APLICACIONES DE LA INTEGRAL

7. Adaptación de integrandos a las reglas básicas de integración

8. Integración por partes

9. Integrales trigonométricas

- Integrales que contienen potencias de seno y coseno
- Integrales que contienen potencias de secante y tangente
- Integrales que contienen los productos seno-coseno de ángulos diferentes

10. Sustituciones trigonométricas

- Sustituciones trigonométricas para evaluar integrales
- Aplicaciones de las sustituciones trigonométricas

TEMA 3: INTEGRACIÓN EN UNA VARIABLE, TÉCNICAS DE INTEGRACIÓN Y APLICACIONES DE LA INTEGRAL

11. Integrales impropias

- Introducción a las integrales impropias
- Integrales impropias con límites de integración infinitos
- Integrales impropias con discontinuidades infinitas

12. Área de una región entre dos curvas

- Bases para el cálculo del área de una región entre dos curvas
- Área de una región entre curvas que se intersecan
- La integral como un proceso de acumulación

TEMA 3: INTEGRACIÓN EN UNA VARIABLE, TÉCNICAS DE INTEGRACIÓN Y APLICACIONES DE LA INTEGRAL

13. Cálculo de volúmenes

- Método de los discos
- Método de las capas
- Comparación de los métodos de los discos y de las capas

14. Momentos, centros de masa y centroides

- Masa
- Centros de masa
- Teorema de Pappus

Antiderivadas o primitivas e integración indefinida:

Introducción a las antiderivadas o primitivas

DEFINICIÓN DE UNA ANTIDERIVADA O PRIMITIVA

Se dice que una función F es una **antiderivada o primitiva** de f , en un intervalo I si $F'(x) = f(x)$ para todo x en I .

REPRESENTACIÓN DE ANTIDERIVADAS O PRIMITIVAS

Si F es una antiderivada de f en un intervalo I , entonces G es una antiderivada de f en el intervalo I si y sólo si G es de la forma $G(x) = F(x) + C$, para todo x en I , donde C es una constante.

Demostración:

- ➡ Si G es una antiderivada de f y se define H tal que $H(x) = G(x) - F(x)$, siendo H continua en $[a, b]$ y diferenciable en (a, b) , mediante el teorema del valor medio: $H'(c) = [H(b) - H(a)] / (b - a)$ para algún c en (a, b) . Sin embargo, $H'(c) = 0$, por lo que H es constante $\rightarrow \mathbf{G(x) = F(x) + C}$
- ⬅ Si $\mathbf{G(x) = F(x) + C}$, $\mathbf{F'(x) = f(x)}$ y $\mathbf{C}$ es constante, entonces: $G'(x) = \frac{d}{dx}[F(x) + C] = F'(x) + 0 = f(x)$

Antiderivadas o primitivas e integración indefinida:

Notación para antiderivadas o primitivas

Cuando se escribe una **ecuación diferencial** de la forma $dy/dx = f(x)$ es conveniente **reescribirla** de la forma: $dy = f(x) dx$

- La **operación** para determinar todas las soluciones de esta ecuación se denomina antiderivación o **integración indefinida**
- La **solución general** se denota mediante $\rightarrow$
- La expresión se lee como la antiderivada o **primitiva de f con respecto a x**
- La **diferencial de dx** sirve **para identificar a x como la variable de integración**

$$y = \int f(x) dx = F(x) + C$$

Diagram illustrating the notation of an indefinite integral:

- Variable de integración** points to dx .
- Constante de integración** points to C .
- Integrando** points to $f(x)$.
- Una antiderivada de $f(x)$** points to $F(x)$.

Antiderivadas o primitivas e integración indefinida:

Reglas básicas de integración

Fórmula de derivación

$$\frac{d}{dx}[C] = 0$$

$$\frac{d}{dx}[kx] = k$$

$$\frac{d}{dx}[kf(x)] = kf'(x)$$

$$\frac{d}{dx}[f(x) \pm g(x)] = f'(x) \pm g'(x)$$

$$\frac{d}{dx}[x^n] = nx^{n-1}$$

$$\frac{d}{dx}[\sin x] = \cos x$$

$$\frac{d}{dx}[\cos x] = -\sin x$$

$$\frac{d}{dx}[\tan x] = \sec^2 x$$

$$\frac{d}{dx}[\sec x] = \sec x \tan x$$

$$\frac{d}{dx}[\cot x] = -\csc^2 x$$

$$\frac{d}{dx}[\csc x] = -\csc x \cot x$$

Fórmula de integración

$$\int 0 \, dx = C$$

$$\int k \, dx = kx + C$$

$$\int kf(x) \, dx = k \int f(x) \, dx$$

$$\int [f(x) \pm g(x)] \, dx = \int f(x) \, dx \pm \int g(x) \, dx$$

$$\int x^n \, dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} + C, \quad n \neq -1 \quad \text{Regla de la potencia.}$$

$$\int \cos x \, dx = \sin x + C$$

$$\int \sin x \, dx = -\cos x + C$$

$$\int \sec^2 x \, dx = \tan x + C$$

$$\int \sec x \tan x \, dx = \sec x + C$$

$$\int \csc^2 x \, dx = -\cot x + C$$

$$\int \csc x \cot x \, dx = -\csc x + C$$

Antiderivadas o primitivas e integración indefinida:

Reglas básicas de integración II

NOTA: El patrón general de integración es similar al de la derivación

Integral original



Reescribir



Integrar



Simplificar

Ejemplo:

<i>Integral original</i>	<i>Reescribir</i>	<i>Integrar</i>	<i>Simplificar</i>
$\int \frac{2}{\sqrt{x}} dx$	$2 \int x^{-1/2} dx$	$2 \left(\frac{x^{1/2}}{1/2} \right) + C$	$4x^{1/2} + C$
$\int (t^2 + 1)^2 dt$	$\int (t^4 + 2t^2 + 1) dt$	$\frac{t^5}{5} + 2 \left(\frac{t^3}{3} \right) + t + C$	$\frac{1}{5}t^5 + \frac{2}{3}t^3 + t + C$
$\int \frac{x^3 + 3}{x^2} dx$	$\int (x + 3x^{-2}) dx$	$\frac{x^2}{2} + 3 \left(\frac{x^{-1}}{-1} \right) + C$	$\frac{1}{2}x^2 - \frac{3}{x} + C$
$\int \sqrt[3]{x}(x - 4) dx$	$\int (x^{4/3} - 4x^{1/3}) dx$	$\frac{x^{7/3}}{7/3} - 4 \left(\frac{x^{4/3}}{4/3} \right) + C$	$\frac{3}{7}x^{7/3} - 3x^{4/3}$

Antiderivadas o primitivas e integración indefinida:

Condiciones iniciales y soluciones particulares

Ejemplo: Determinación de una solución particular

¿Qué curva $F(x)$ pasa por el punto $(2, 4)$?

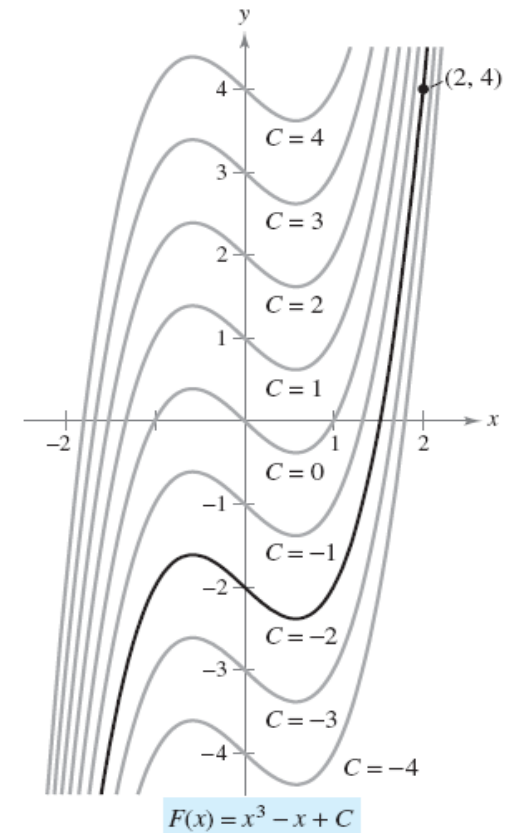
$$y = \int (3x^2 - 1) dx = x^3 - x + C$$

$$F(x) = x^3 - x + C \quad \text{Solución general.}$$

$$F(2) = 4 \quad \text{Condición inicial.}$$

- **Utilizando la condición inicial en la solución general**, es posible determinar que $F(2) = 8 - 2 + C = 4$, lo que implica que $C = -2$
- De tal modo se obtiene:

$$F(x) = x^3 - x - 2 \quad \text{Solución particular.}$$



La solución particular que satisface la condición inicial $F(2) = 4$ es $F(x) = x^3 - x - 2$

NOTA: Objetivo → relacionar la antiderivación con el cálculo de áreas

1. Entender la notación sigma, el concepto de área y determinar áreas utilizando límites
2. Encontrar la relación con la antiderivación a través del teorema fundamental del cálculo

Recordar...

NOTACIÓN SIGMA

La suma de n términos $a_1, a_2, a_3, \dots, a_n$ se escribe como

$$\sum_{i=1}^n a_i = a_1 + a_2 + a_3 + \dots + a_n$$

donde i es el **índice de suma**, a_i es el **i -ésimo término** de la suma y los **límites superior e inferior de la suma** son n y 1 .

FÓRMULAS DE SUMA EMPLEANDO LA NOTACIÓN SIGMA

1. $\sum_{i=1}^n c = cn$

2. $\sum_{i=1}^n i = \frac{n(n+1)}{2}$

3. $\sum_{i=1}^n i^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$

4. $\sum_{i=1}^n i^3 = \frac{n^2(n+1)^2}{4}$

Para aproximar el área de una región bajo una curva...

1. Se subdivide el intervalo $[a, b]$ en n subintervalos

$$\underbrace{a = x_0} \quad \underbrace{x_1} \quad \underbrace{x_2} \quad \underbrace{x_n = b}$$
$$a + 0(\Delta x) < a + 1(\Delta x) < a + 2(\Delta x) < \cdots < a + n(\Delta x)$$

2. Como f es **continua**, el teorema del valor extremo garantiza la existencia de un **mínimo y un máximo de $f(x)$ en cada subintervalo**

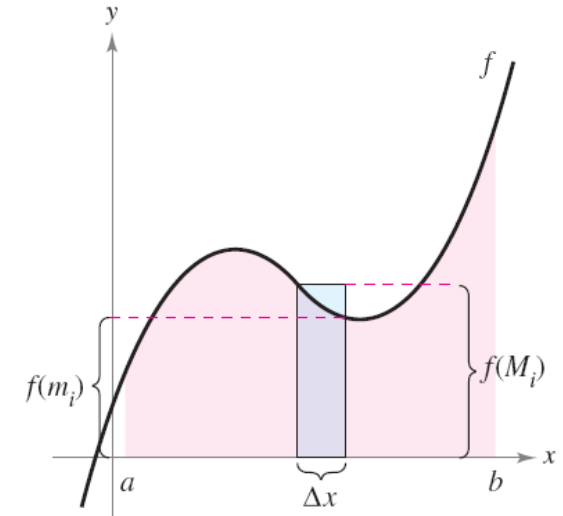
$f(m_i)$ = valor mínimo de $f(x)$ en el i -ésimo subintervalo

$f(M_i)$ = valor máximo de $f(x)$ en el i -ésimo subintervalo

3. Se define **para cada intervalo un rectángulo inscrito y otro circunscrito** tales que:

$$\left(\begin{array}{c} \text{Área del rectángulo} \\ \text{inscrito} \end{array} \right) = f(m_i) \Delta x \leq f(M_i) \Delta x = \left(\begin{array}{c} \text{Área del rectángulo} \\ \text{circunscrito} \end{array} \right)$$

4. Suma de las áreas de los rectángulos inscritos: **suma inferior**
5. Suma de las áreas de los rectángulos circunscritos: **suma superior**



El intervalo $[a, b]$ se divide en n subintervalos de ancho $\Delta x = \frac{b - a}{n}$

$$s(n) = \sum_{i=1}^n f(m_i) \Delta x$$

$$S(n) = \sum_{i=1}^n f(M_i) \Delta x$$

LÍMITES DE LAS SUMAS SUPERIOR E INFERIOR

Sea f continua y no negativa en el intervalo $[a, b]$. Los límites cuando $n \rightarrow \infty$ de las sumas inferior y superior existen y son iguales entre sí. Esto es

$$\lim_{n \rightarrow \infty} s(n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(m_i) \Delta x = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(M_i) \Delta x = \lim_{n \rightarrow \infty} S(n)$$

donde $\Delta x = (b - a)/n$ y $f(m_i)$ y $f(M_i)$ son los valores mínimo y máximo de f en el subintervalo.

El ancho del i -ésimo subintervalo es

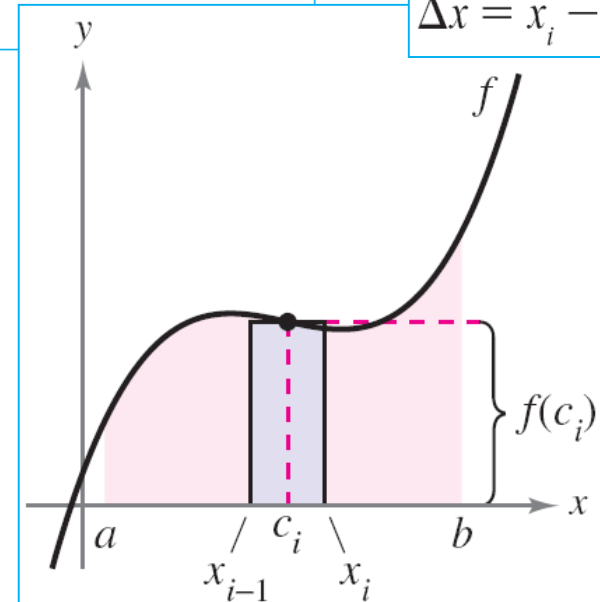
$$\Delta x = x_i - x_{i-1}$$

DEFINICIÓN DEL ÁREA DE UNA REGIÓN EN EL PLANO

Sea f continua y no negativa en el intervalo $[a, b]$.
El área de la región limitada por la gráfica de f , el eje x y las rectas verticales $x = a$ y $x = b$ es

$$\text{Área} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x, \quad x_{i-1} \leq c_i \leq x_i$$

donde $\Delta x = (b - a)/n$



Ejemplo: Hallar el área mediante la definición de límite

Encontrar el área de la región limitada por:

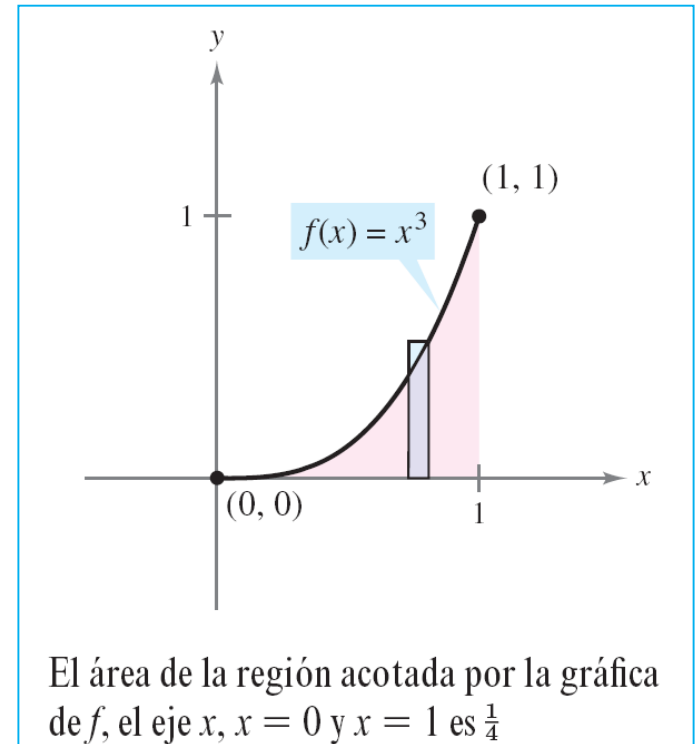
- La gráfica $f(x) = x^3$
- El eje x
- Las rectas verticales $x = 0$ y $x = 1$

f es continua y no negativa en $[0, 1]$

Dividimos el intervalo $[0, 1]$ en n subintervalos: $\Delta x = 1/n$

Elegir cualquier valor de x en el i -ésimo intervalo, por ejemplo, los puntos terminales derechos $c_i = i/n$

$$\begin{aligned}\text{Área} &= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \left(\frac{i}{n}\right)^3 \left(\frac{1}{n}\right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^4} \sum_{i=1}^n i^3 \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^4} \left[\frac{n^2(n+1)^2}{4} \right] = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{4} + \frac{1}{2n} + \frac{1}{4n^2} \right) = \frac{1}{4}\end{aligned}$$



Sumas de Riemann e integrales definidas:

Sumas de Riemann

DEFINICIÓN DE UNA SUMA DE RIEMANN

Sea f definida en el intervalo cerrado $[a, b]$, y sea Δ una partición de $[a, b]$ dada por

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots < x_{n-1} < x_n = b$$

donde Δx_i es el ancho del i -ésimo subintervalo. Si c_i es *cualquier* punto en el i -ésimo subintervalo $[x_{i-1}, x_i]$ entonces la suma

$$\sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i, \quad x_{i-1} \leq c_i \leq x_i$$

se denomina una **suma de Riemann** de f para la partición Δ .

El **ancho del subintervalo más grande** de la partición Δ es la **norma** $\rightarrow ||\Delta||$

Si todos los **subintervalos** tienen la **misma anchura**, la **partición es regular** $\rightarrow ||\Delta|| = \Delta x = \frac{b-a}{n}$

En una **partición general**, la **norma se relaciona con el número de subintervalos** $\rightarrow \frac{b-a}{||\Delta||} \leq n$

$||\Delta|| \rightarrow 0$ implica que $n \rightarrow \infty$ (el recíproco no es cierto a no ser que la partición sea regular)

Sumas de Riemann e integrales definidas:

Integrales definidas

DEFINICIÓN DE UNA INTEGRAL DEFINIDA

Si f se define en el intervalo cerrado $[a, b]$ y el límite de las sumas de Riemann sobre las particiones Δ

$$\lim_{\|\Delta\| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i$$

existe $\Rightarrow$ hay un número real L , tal que para cada $\varepsilon > 0$ existe una $\delta > 0$

tal que para toda partición de $\|\Delta\| < \delta$ se sigue que $\left| L - \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i \right| < \varepsilon$

entonces f es **integrable** en $[a, b]$ y el límite se denota por

$$\lim_{\|\Delta\| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i = \int_a^b f(x) dx$$

El límite recibe el nombre de **integral definida** de f de a a b . El número a es el **límite inferior** de integración, y el número b es el **límite superior** de integración.

LA CONTINUIDAD IMPLICA INTEGRABILIDAD

Si una función f es continua en el intervalo cerrado $[a, b]$, entonces f es integrable en $[a, b]$. Es decir, $\int_a^b f(x) dx$ existe.

Sumas de Riemann e integrales definidas:

Integrales definidas II

Ejemplo: Evaluación de una integral definida como límite: $\int_{-2}^1 2x \, dx$

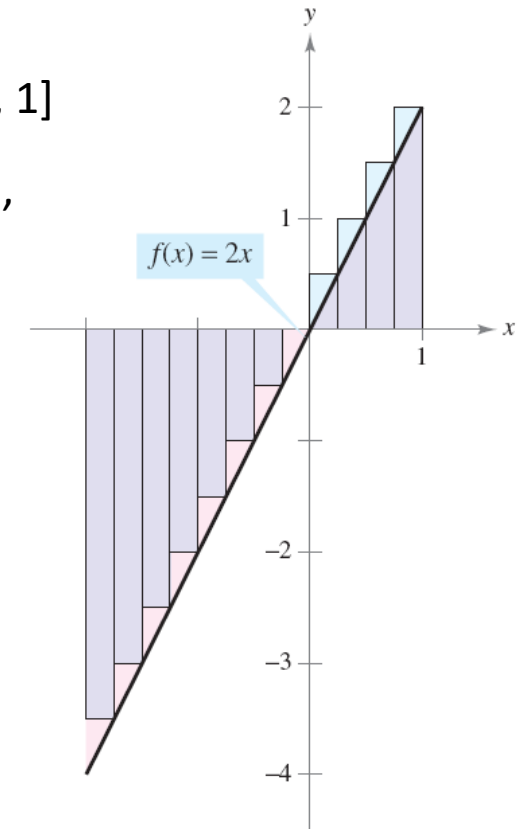
La función $f(x) = 2x$ **es integrable** en $[-2, 1]$ **porque es continua** en $[-2, 1]$

Definimos Δ subdividiendo $[-2, 1]$ en n intervalos de la misma anchura, eligiendo c_i como el punto terminal derecho de cada subintervalo:

$$\Delta x_i = \Delta x = \frac{b - a}{n} = \frac{3}{n} \quad c_i = a + i(\Delta x) = -2 + \frac{3i}{n}$$

De este modo, la integral definida está dada por:

$$\begin{aligned} \int_{-2}^1 2x \, dx &= \lim_{\|\Delta\| \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n 2 \left(-2 + \frac{3i}{n} \right) \left(\frac{3}{n} \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{6}{n} \sum_{i=1}^n \left(-2 + \frac{3i}{n} \right) \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{6}{n} \left\{ -2n + \frac{3}{n} \left[\frac{n(n+1)}{2} \right] \right\} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left(-12 + 9 + \frac{9}{n} \right) = -3 \end{aligned}$$



Como la integral definida es negativa, no representa el área de la región

Sumas de Riemann e integrales definidas:

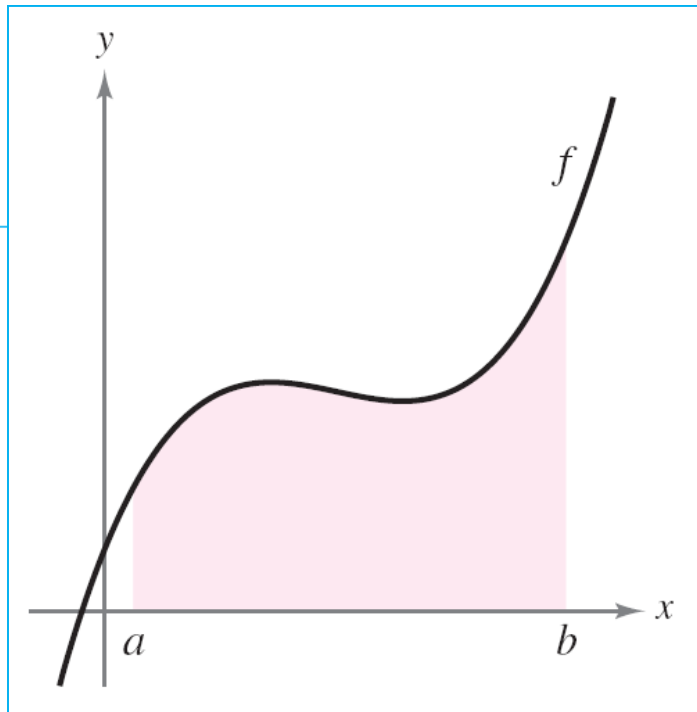
Integrales definidas III

LA INTEGRAL DEFINIDA COMO ÁREA DE UNA REGIÓN

Si f es continua y no negativa en el intervalo cerrado $[a, b]$, entonces el área de la región acotada por la gráfica de f , del eje x y las rectas verticales $x = a$ y $x = b$ está dada por

$$\text{Área} = \int_a^b f(x) dx$$

Se puede usar una integral definida para determinar el área de la región acotada por la gráfica de f , el eje x , $x = a$ y $x = b$



Sumas de Riemann e integrales definidas:

Propiedades de las integrales definidas

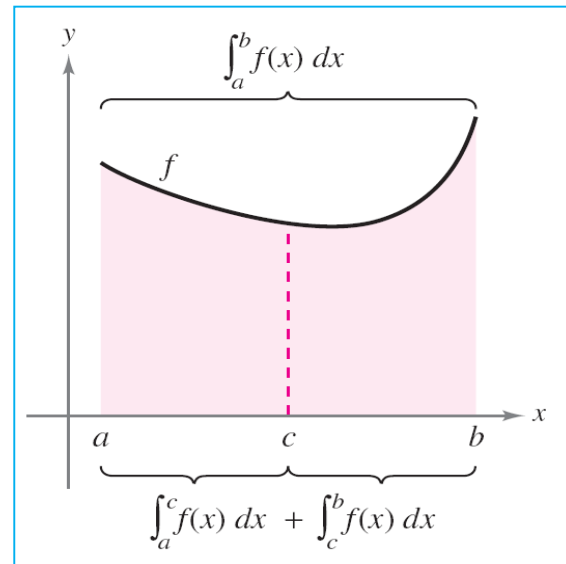
DEFINICIONES DE DOS INTEGRALES DEFINIDAS ESPECIALES

1. Si f está definida en $x = a$, entonces se define $\int_a^a f(x) dx = 0$.
2. Si f es integrable en $[a, b]$, entonces se define $\int_b^a f(x) dx = -\int_a^b f(x) dx$.

PROPIEDAD ADITIVA DE INTERVALOS

Si f es integrable en los tres intervalos cerrados determinados por a , b y c , entonces

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$



Sumas de Riemann e integrales definidas:

Propiedades de las integrales definidas II

PROPIEDADES DE LAS INTEGRALES DEFINIDAS

Si f y g son integrables en $[a, b]$ y k es una constante, entonces las funciones kf y $f \pm g$ son integrables en $[a, b]$, y

$$1. \int_a^b kf(x) dx = k \int_a^b f(x) dx$$

$$2. \int_a^b [f(x) \pm g(x)] dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx.$$

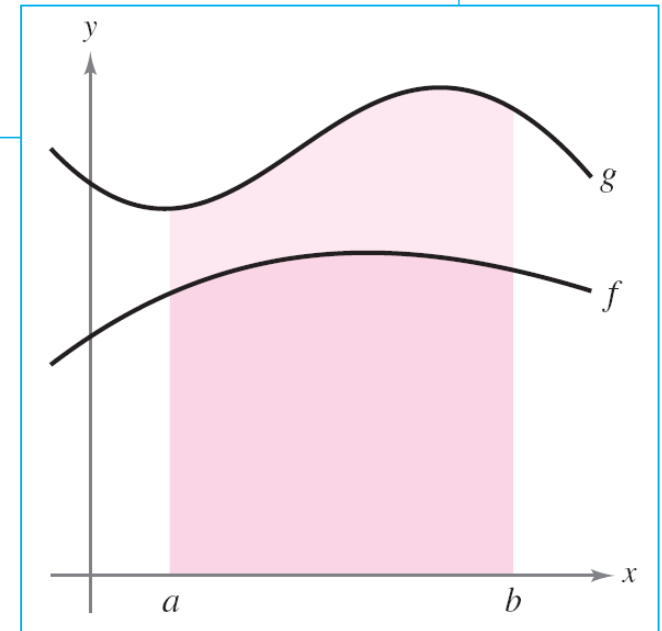
CONSERVACIÓN DE DESIGUALDADES

1. Si f es integrable y no negativa en el intervalo

cerrado $[a, b]$, entonces $0 \leq \int_a^b f(x) dx$

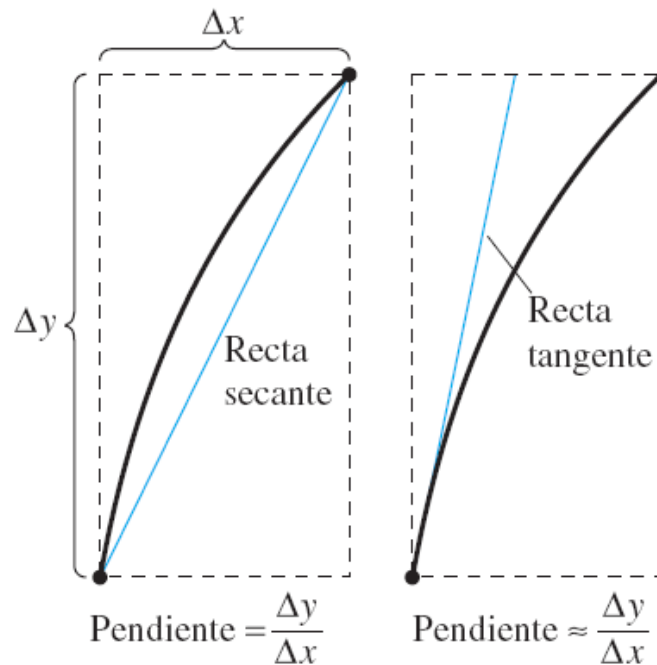
2. Si f y g son integrables en el intervalo cerrado $[a, b]$

y $f(x) \leq g(x)$ para x en $[a, b]$, entonces $\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$

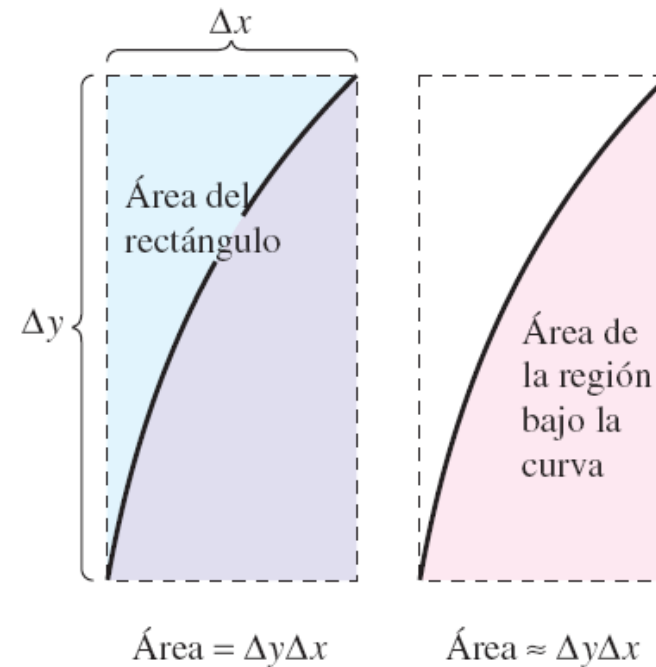


El teorema fundamental del cálculo: Estudio del teorema fundamental del cálculo

La derivación y la integración definida tienen una relación “inversa”



a) Derivación



b) Integración definida

NOTA: El teorema fundamental del cálculo establece que los procesos de límite (utilizados para definir la derivada y la integral definida) preservan esta relación inversa

El teorema fundamental del cálculo:

Estudio del teorema fundamental del cálculo II

EL TEOREMA FUNDAMENTAL DEL CÁLCULO

Si una función f es continua en el intervalo cerrado $[a, b]$ y F es una antiderivada de f en el intervalo $[a, b]$, entonces

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a).$$

Demostración:

Sea Δ la siguiente partición de $[a, b]$: $a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots < x_{n-1} < x_n = b$

Resta y suma de términos análogos: $F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n [F(x_i) - F(x_{i-1})]$

De acuerdo con el teorema del valor medio: $F'(c_i) = \frac{F(x_i) - F(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} \Rightarrow F(b) - F(a) = \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i$

$F(b) - F(a) =$ Suma de Riemann de f en $[a, b]$:

por lo que, en el límite cuando $||\Delta|| \rightarrow 0$: $F(b) - F(a) = \int_a^b f(x) dx$

El teorema fundamental del cálculo:

Estudio del teorema fundamental del cálculo III

Estrategia para utilizar el teorema fundamental del cálculo

1. Suponiendo que se conozca una antiderivada o primitiva f , se dispone de una forma de calcular una integral definida sin tener que utilizar el límite de la suma.
2. Cuando se aplica el teorema fundamental del cálculo, la siguiente notación resulta conveniente.

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x) dx &= F(x) \Big|_a^b \\ &= F(b) - F(a)\end{aligned}$$

Por ejemplo, para calcular $\int_1^3 x^3 dx$, es posible escribir

$$\int_1^3 x^3 dx = \frac{x^4}{4} \Big|_1^3 = \frac{3^4}{4} - \frac{1^4}{4} = \frac{81}{4} - \frac{1}{4} = 20.$$

3. No es necesario incluir una constante de integración C en la antiderivada o primitiva ya que

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x) dx &= \left[F(x) + C \right]_a^b \\ &= [F(b) + C] - [F(a) + C] \\ &= F(b) - F(a).\end{aligned}$$

El teorema fundamental del cálculo:

Estudio del teorema fundamental del cálculo IV

Ejemplo: Empleo del teorema fundamental del cálculo par encontrar un área

Encontrar el área de la región delimitada por:

- La gráfica de $y = 2x^2 - 3x + 2$
- El eje y
- Las rectas verticales $x = 0$ y $x = 2$

Notar que $y > 0$ en el intervalo $[0, 2]$

$$\text{Área} = \int_0^2 (2x^2 - 3x + 2) dx$$

$$= \left[\frac{2x^3}{3} - \frac{3x^2}{2} + 2x \right]_0^2$$

$$= \left(\frac{16}{3} - 6 + 4 \right) - (0 - 0 + 0)$$

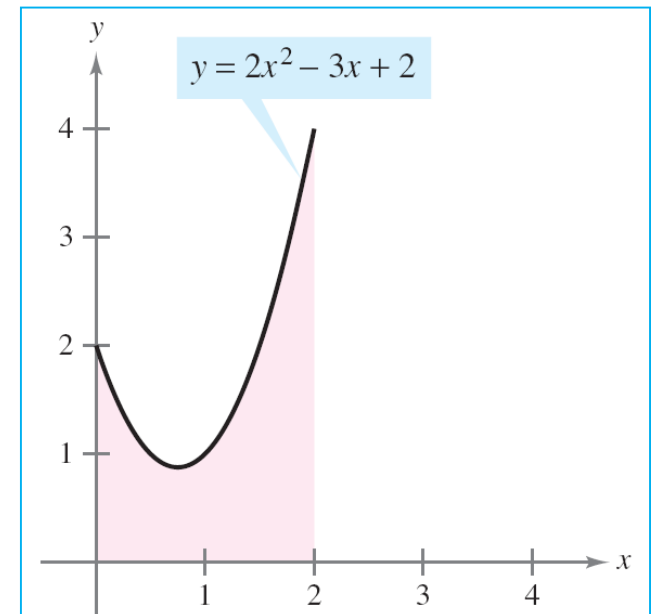
$$= \frac{10}{3}$$

Integrar entre $x = 0$ y $x = 2$.

Encontrar la antiderivada.

Aplicar el teorema fundamental del cálculo.

Simplificar.



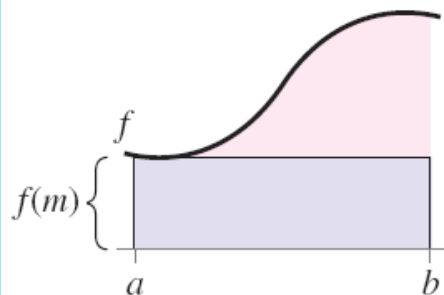
El área de la región acotada por la gráfica de y , el eje x , $x = 0$ y $x = 2$ es $\frac{10}{3}$

El teorema fundamental del cálculo: El teorema del valor medio para integrales

TEOREMA DEL VALOR MEDIO PARA INTEGRALES

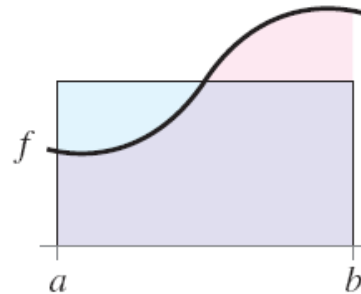
Si f es continua en el intervalo cerrado $[a, b]$, entonces existe un número c en el intervalo cerrado $[a, b]$, tal que

$$\int_a^b f(x) dx = f(c)(b - a).$$



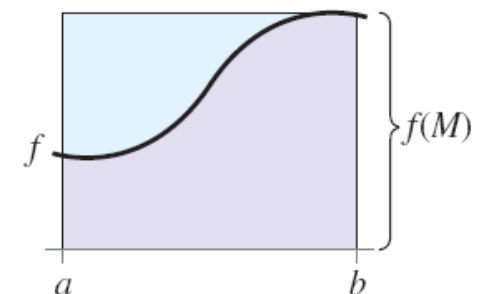
Rectángulo inscrito (menor que el área real)

$$\int_a^b f(m) dx = f(m)(b - a)$$



Rectángulo del valor medio (igual al área real)

$$\int_a^b f(x) dx$$



Rectángulo circunscrito (mayor que el área real)

$$\int_a^b f(M) dx = f(M)(b - a)$$

El teorema fundamental del cálculo:

Valor medio de una función

DEFINICIÓN DEL VALOR MEDIO DE UNA FUNCIÓN EN UN INTERVALO

Si f es integrable en el intervalo cerrado $[a, b]$, entonces el **valor medio** de f en el intervalo es

$$\frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx.$$

¿Por qué se define así el promedio de f ?

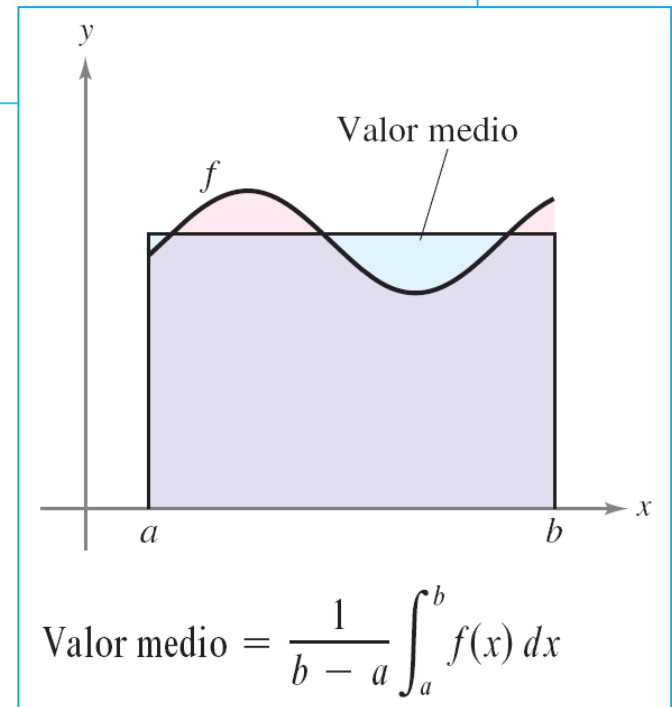
Se divide $[a, b]$ en n intervalos de igual anchura $\Delta x = (b-a)/n$

Si c_i es cualquier punto en el i -ésimo intervalo, la media aritmética de los valores de la función en los c_i está dada por:

$$a_n = \frac{1}{n} [f(c_1) + f(c_2) + \cdots + f(c_n)]$$

$$a_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(c_i) \left(\frac{b-a}{n} \right) = \frac{1}{b-a} \sum_{i=1}^n f(c_i) \left(\frac{b-a}{n} \right) = \frac{1}{b-a} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x$$

En el límite ($n \rightarrow \infty$), se obtiene el valor medio de f en $[a, b]$



El teorema fundamental del cálculo:

El segundo teorema fundamental del cálculo

EL SEGUNDO TEOREMA FUNDAMENTAL DEL CÁLCULO

Si f es continua en un intervalo abierto I que contiene a , entonces, para todo x en el intervalo,

$$\frac{d}{dx} \left[\int_a^x f(t) dt \right] = f(x)$$

Demostración:

$$F(x) = \int_a^x f(t) dt \Rightarrow F'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{F(x + \Delta x) - F(x)}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta x} \left[\int_a^{x+\Delta x} f(t) dt - \int_a^x f(t) dt \right] = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta x} \left[\int_x^{x+\Delta x} f(t) dt \right]$$

Por el teorema del valor medio para integrales (suponiendo $\Delta x > 0$), se sabe que existe un número c en el intervalo $[x, x + \Delta x]$ tal que la integral anterior es igual a $f(c) \Delta x$. Además, como $x \leq c \leq x + \Delta x$ se sigue que $c \rightarrow x$ cuando $\Delta x \rightarrow 0$. De tal modo:

$$F'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \left[\frac{1}{\Delta x} f(c) \Delta x \right] = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} f(c) = f(x)$$

El teorema fundamental del cálculo:

El segundo teorema fundamental del cálculo II

Ejemplo: Empleo del segundo teorema fundamental del cálculo

Encontrar la derivada de:

$$F(x) = \int_{\pi/2}^{x^3} \cos t \, dt$$

Haciendo $u = x^3$, **se aplica el segundo teorema fundamental del cálculo y la regla de la cadena:**

$$\begin{aligned} F'(x) &= \frac{dF}{du} \frac{du}{dx} = \frac{d}{du} [F(x)] \frac{du}{dx} = \frac{d}{du} \left[\int_{\pi/2}^{x^3} \cos t \, dt \right] \frac{du}{dx} \\ &= \frac{d}{du} \left[\int_{\pi/2}^u \cos t \, dt \right] \frac{du}{dx} = (\cos u)(3x^2) = (\cos x^3)(3x^2) \end{aligned}$$

Comprobación:

$$F(x) = \int_{\pi/2}^{x^3} \cos t \, dt = \left[\sin t \right]_{\pi/2}^{x^3} = \sin x^3 - \sin \frac{\pi}{2} = (\sin x^3) - 1$$

$$F'(x) = (\cos x^3)(3x^2)$$

Integración por sustitución: Reconocimiento de patrones

La sustitución en la integración es comparable a la regla de la cadena en la derivación

RECORDAR...

- Para funciones derivables dadas por $y = F(u)$ y $u = g(x)$: $\frac{d}{dx} [F(g(x))] = F'(g(x))g'(x)$
- De acuerdo con la definición de una antiderivada o primitiva: $\int F'(g(x))g'(x) dx = F(g(x)) + C$

ANTIDERIVACIÓN DE UNA FUNCIÓN COMPUESTA

Sea g una función cuyo recorrido o rango es un intervalo I , y sea f una función continua en I . Si g es derivable en su dominio y F es una antiderivada o primitiva de f en I , entonces

$$\int f(g(x))g'(x) dx = F(g(x)) + C.$$

Si $u = g(x)$, entonces $du = g'(x) dx$ y

$$\int f(u) du = F(u) + C.$$

Integración por sustitución: Reconocimiento de patrones II

Ejemplo: Reconocimiento del patrón $f(g(x))g'(x)$

$$\int x(x^2 + 1)^2 dx$$

$$g(x) = x^2 + 1$$

$g'(x) = 2x \rightarrow$ al integrando le falta un factor 2 $\rightarrow$ multiplicamos y dividimos entre 2

$$\int x(x^2 + 1)^2 dx = \int (x^2 + 1)^2 \left(\frac{1}{2}\right)(2x) dx$$

Multiplicar y dividir entre 2.

$$= \frac{1}{2} \int \overbrace{(x^2 + 1)^2}^{f(g(x))} \overbrace{(2x)}^{g'(x)} dx$$

Regla del múltiplo constante.

$$= \frac{1}{2} \left[\frac{(x^2 + 1)^3}{3} \right] + C$$

Integrar.

$$= \frac{1}{6} (x^2 + 1)^3 + C$$

Simplificar.

NOTA: la regla del múltiplo constante se aplica solamente a *constantes*. No se puede multiplicar y dividir por una variable y después mover la variable fuera del signo integral

Técnica del cambio de variable:

Si $u = g(x)$, entonces $du = g'(x)dx \rightarrow \int f(g(x))g'(x) dx = \int f(u) du = F(u) + C$

Estrategia para realizar un cambio de variable

1. Elegir una sustitución $u = g(x)$. Usualmente, es mejor elegir la parte *interna* de una función compuesta, tal como una cantidad elevada a una potencia.
2. Calcular $du = g'(x)dx$.
3. Reescribir la integral en términos de la variable u .
4. Encontrar la integral resultante en términos de u .
5. Reemplazar u por $g(x)$ para obtener una antiderivada o primitiva en términos de x .
6. Verificar la respuesta por derivación.

NOTA: Aunque este procedimiento puede implicar más pasos que el reconocimiento de patrones, es útil para integrandos complicados

Ejemplo: Cambio de variable

$$\int \sin^2 3x \cos 3x \, dx$$

- Debido a que $\sin^2 3x = (\sin 3x)^2$, podemos tomar $u = \sin 3x \rightarrow du = (\cos 3x) (3) \, dx$
- Como $\cos 3x \, dx$ es parte de la integral original, puede escribirse: $du/3 = \cos 3x \, dx$
- Sustituyendo u y $du/3$ en la integral original, se obtiene:

$$\begin{aligned} \int \sin^2 3x \cos 3x \, dx &= \int u^2 \frac{du}{3} = \frac{1}{3} \int u^2 \, du \\ &= \frac{1}{3} \left(\frac{u^3}{3} \right) + C = \frac{1}{9} \sin^3 3x + C \end{aligned}$$

Integración por sustitución: La regla general de la potencia para integrales

LA REGLA GENERAL DE LA POTENCIA PARA INTEGRALES

Si g es una función derivable de x , entonces

$$\int [g(x)]^n g'(x) dx = \frac{[g(x)]^{n+1}}{n+1} + C, \quad n \neq -1.$$

De manera equivalente, si $u = g(x)$, entonces

$$\int u^n du = \frac{u^{n+1}}{n+1} + C, \quad n \neq -1.$$

Ejemplo:

$$\int \frac{-4x}{(1-2x^2)^2} dx = \int \overbrace{(1-2x^2)^{-2}}^{u^{-2}} \overbrace{(-4x) dx}^{du} = \overbrace{\frac{(1-2x^2)^{-1}}{-1}}^{u^{-1}/(-1)} + C = -\frac{1}{1-2x^2} + C$$

Integración por sustitución: Cambio de variable para integrales definidas

CAMBIO DE VARIABLE PARA INTEGRALES DEFINIDAS

Si la función $u = g(x)$ tiene una derivada continua en el intervalo cerrado $[a, b]$ y f es continua en el recorrido o rango de g , entonces

$$\int_a^b f(g(x))g'(x) dx = \int_{g(a)}^{g(b)} f(u) du.$$

Ejemplo:

$$A = \int_1^5 \frac{x}{\sqrt{2x-1}} dx$$

$$u = \sqrt{2x-1} \Rightarrow u^2 = 2x-1 \Rightarrow \frac{u^2+1}{2} = x \Rightarrow u du = dx$$

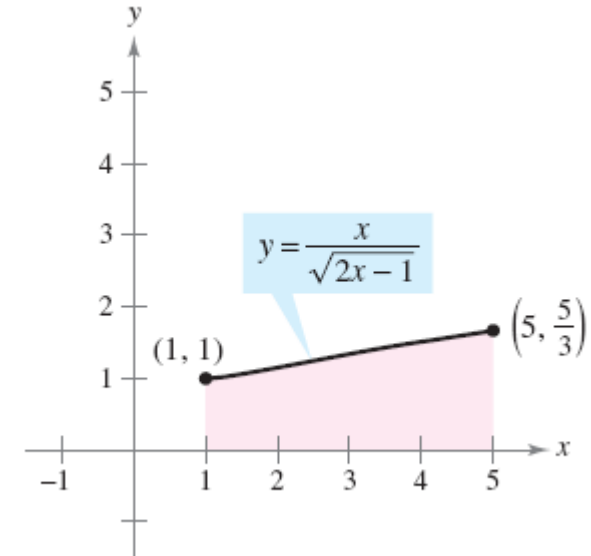
Límite inferior

Cuando $x = 1$, $u = \sqrt{2-1} = 1$

Límite superior

Cuando $x = 5$, $u = \sqrt{10-1} = 3$

$$\int_1^5 \frac{x}{\sqrt{2x-1}} dx = \int_1^3 \frac{1}{u} \left(\frac{u^2+1}{2} \right) u du = \frac{1}{2} \left[\frac{u^3}{3} + u \right]_1^3 = \frac{16}{3}$$



Integración por sustitución:

Integración de funciones pares e impares

En ocasiones **se puede simplificar el cálculo de una integral definida** (en un intervalo que es simétrico respecto al eje y o respecto al origen) **reconociendo que el integrando es una función par o impar**

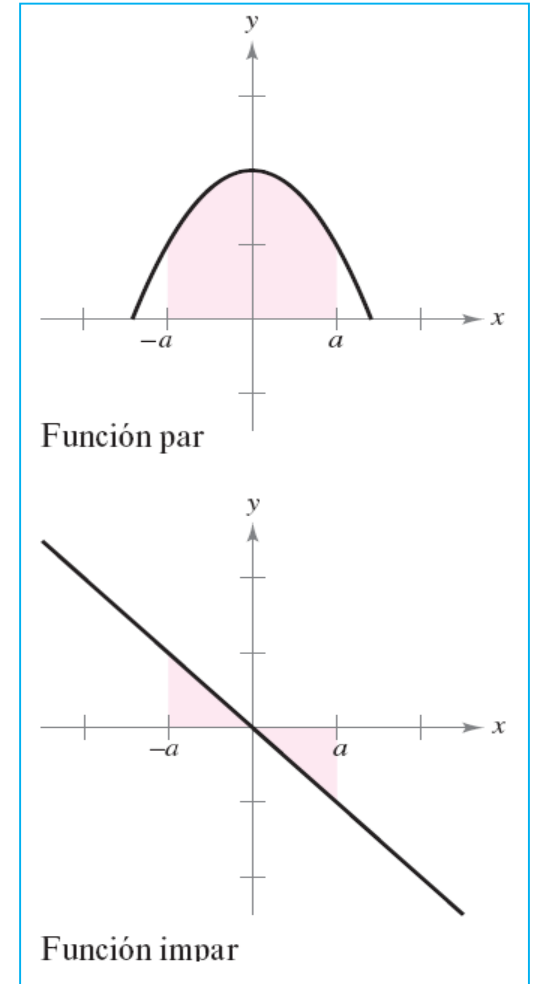
INTEGRACIÓN DE FUNCIONES PARES E IMPARES

Sea f integrable en el intervalo cerrado $[-a, a]$.

1. Si f es una función *par*, entonces
$$\int_{-a}^a f(x) dx = 2 \int_0^a f(x) dx$$
2. Si f es una función *impar*, entonces
$$\int_{-a}^a f(x) dx = 0$$

RECORDAR...

- Función par $\rightarrow f(x) = f(-x)$
- Función impar $\rightarrow f(x) = -f(-x)$



Integración de funciones trascendentes:

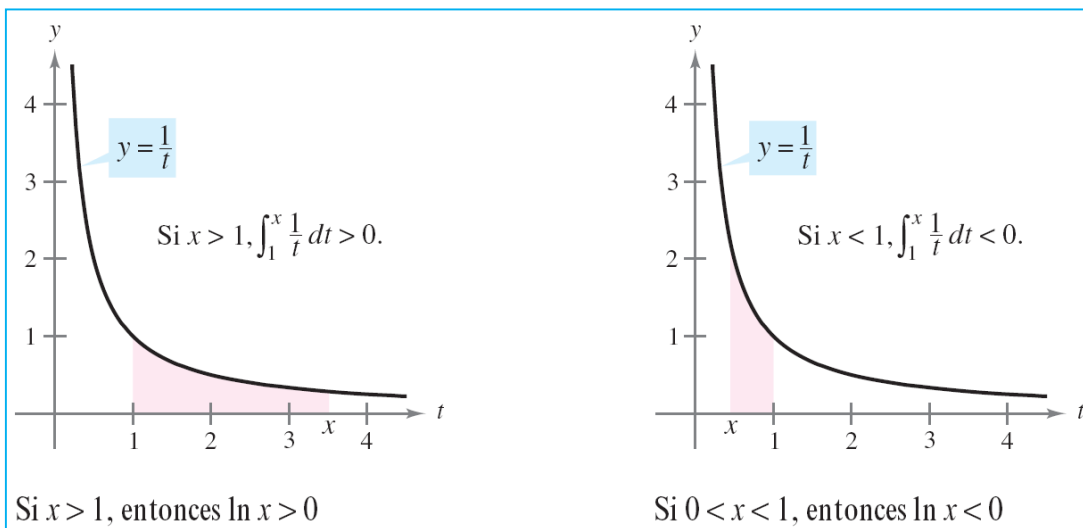
Función logaritmo natural

DEFINICIÓN DE LA FUNCIÓN LOGARITMO NATURAL

La **función logaritmo natural** se define como

$$\ln x = \int_1^x \frac{1}{t} dt, \quad x > 0.$$

El dominio de la función logaritmo natural es el conjunto de todos los números reales positivos.



Integración de funciones trascendentes:

Función logaritmo natural II

RECORDAR...

$$\frac{d}{dx}[\ln|x|] = \frac{1}{x} \quad y \quad \frac{d}{dx}[\ln|u|] = \frac{u'}{u}$$

REGLA DE LOGARITMO PARA INTEGRACIÓN

Sea u una función derivable de x .

$$1. \int \frac{1}{x} dx = \ln|x| + C \qquad 2. \int \frac{1}{u} du = \ln|u| + C$$

Como $du = u' dx$, la segunda fórmula también puede expresarse como:

$$\int \frac{u'}{u} dx = \ln|u| + C$$

Integración de funciones trascendentes:

Función logaritmo natural III

Ejemplo: cambio de variable con la regla del logaritmo

$$\int \frac{2x}{(x+1)^2} dx$$

Si se toma $u = x+1$, entonces $du = dx$ y $x = u-1$

$$\int \frac{2x}{(x+1)^2} dx = \int \frac{2(u-1)}{u^2} du$$

Sustituir.

$$= 2 \int \left(\frac{u}{u^2} - \frac{1}{u^2} \right) du$$

Reescribir como dos fracciones.

$$= 2 \int \frac{du}{u} - 2 \int u^{-2} du$$

Reescribir como dos integrales.

$$= 2 \ln|u| - 2 \left(\frac{u^{-1}}{-1} \right) + C$$

Integrar.

$$= 2 \ln|u| + \frac{2}{u} + C$$

Simplificar.

$$= 2 \ln|x+1| + \frac{2}{x+1} + C$$

Sustitución regresiva.

Integración de funciones trascendentes:

Función logaritmo natural IV

Con la **regla del logaritmo**, se puede **completar el conjunto de reglas básicas de integración trigonométrica**:

Integrales de las seis funciones trigonométricas básicas

$$\int \operatorname{sen} u \, du = -\cos u + C$$

$$\int \cos u \, du = \operatorname{sen} u + C$$

$$\int \tan u \, du = -\ln|\cos u| + C$$

$$\int \cot u \, du = \ln|\operatorname{sen} u| + C$$

$$\int \sec u \, du = \ln|\sec u + \tan u| + C$$

$$\int \csc u \, du = -\ln|\csc u + \cot u| + C$$

Integración de funciones trascendentes:

Función logaritmo natural V

Ejemplo: Encontrar un valor promedio utilizando la regla del logaritmo en funciones trigonométricas

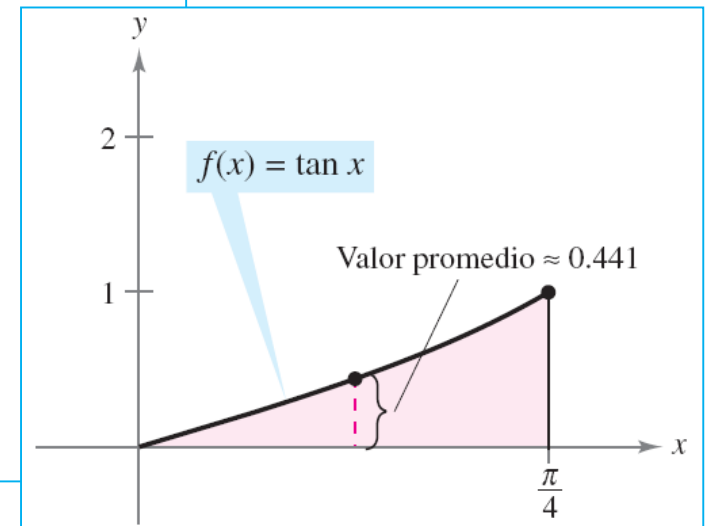
Encontrar el valor promedio de $f(x) = \tan x$ en el intervalo $[0, \pi/4]$

$$\begin{aligned}\text{Valor promedio} &= \frac{1}{(\pi/4) - 0} \int_0^{\pi/4} \tan x \, dx \\ &= \frac{4}{\pi} \int_0^{\pi/4} \tan x \, dx \\ &= \frac{4}{\pi} \left[-\ln|\cos x| \right]_0^{\pi/4} \\ &= -\frac{4}{\pi} \left[\ln\left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right) - \ln(1) \right] \\ &= -\frac{4}{\pi} \ln\left(\frac{\sqrt{2}}{2}\right) \approx 0.441\end{aligned}$$

$$\text{Valor promedio} = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) \, dx.$$

Simplificar.

Integrar.



Integración de funciones trascendentes: Funciones exponenciales y otras bases distintas de e

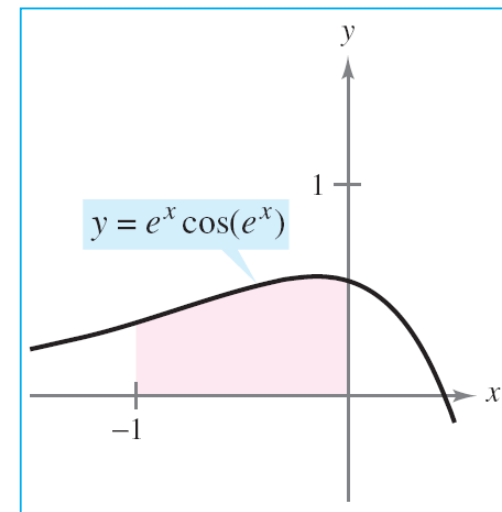
REGLAS DE INTEGRACIÓN PARA FUNCIONES EXPONENCIALES

Si u es una función derivable de x .

$$1. \int e^x dx = e^x + C \quad 2. \int e^u du = e^u + C$$

Ejemplo: Cálculo de áreas acotadas o delimitadas por funciones exponenciales

$$\begin{aligned} \int_{-1}^0 [e^x \cos(e^x)] dx &= \left[\sin(e^x) \right]_{-1}^0 \\ &= \sin 1 - \sin(e^{-1}) \\ &\approx 0.482 \end{aligned}$$



Integración de funciones trascendentes: Funciones exponenciales y otras bases distintas de e //

Si el integrando contiene una función exponencial en una base distinta de e , hay dos opciones:

1. **Pasar a base e** usando la fórmula $a^x = e^{(\ln a)x}$
2. **Integrar directamente:**

$$\int a^x dx = \left(\frac{1}{\ln a} \right) a^x + C$$

Ejemplo: Integración de una función exponencial en una base distinta

$$\int 2^x dx = \frac{1}{\ln 2} 2^x + C$$

Integración de funciones trascendentes:

Funciones trigonométricas inversas

RECORDAR...

$$\frac{d}{dx} [\arcsen x] = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \quad y \quad \frac{d}{dx} [\arccos x] = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

INTEGRALES QUE INVOLUCRAN FUNCIONES TRIGONOMÉTRICAS INVERSAS

Sea u una función derivable de x , y sea $a > 0$.

$$\begin{aligned} 1. \quad \int \frac{du}{\sqrt{a^2 - u^2}} &= \arcsen \frac{u}{a} + C & 2. \quad \int \frac{du}{a^2 + u^2} &= \frac{1}{a} \arctan \frac{u}{a} + C \\ 3. \quad \int \frac{du}{u \sqrt{u^2 - a^2}} &= \frac{1}{a} \operatorname{arcsec} \frac{|u|}{a} + C \end{aligned}$$

Ejemplo: completar el cuadrado y usar funciones trigonométricas inversas

$$\int \frac{dx}{x^2 - 4x + 7} = \int \frac{dx}{(x-2)^2 + 3} = \frac{1}{\sqrt{3}} \arctan \frac{x-2}{\sqrt{3}} + C \quad u = x - 2 \text{ y } a = \sqrt{3}$$

RESUMEN de las reglas básicas de integración ($a > 0$)

$$1. \int k f(u) du = k \int f(u) du$$

$$3. \int du = u + C$$

$$5. \int \frac{du}{u} = \ln|u| + C$$

$$7. \int a^u du = \left(\frac{1}{\ln a}\right)a^u + C$$

$$9. \int \cos u du = \sin u + C$$

$$11. \int \cot u du = \ln|\sin u| + C$$

$$13. \int \csc u du = -\ln|\csc u + \cot u| + C$$

$$15. \int \csc^2 u du = -\cot u + C$$

$$17. \int \csc u \cot u du = -\csc u + C$$

$$19. \int \frac{du}{a^2 + u^2} = \frac{1}{a} \arctan \frac{u}{a} + C$$

$$2. \int [f(u) \pm g(u)] du = \int f(u) du \pm \int g(u) du$$

$$4. \int u^n du = \frac{u^{n+1}}{n+1} + C, \quad n \neq -1$$

$$6. \int e^u du = e^u + C$$

$$8. \int \sin u du = -\cos u + C$$

$$10. \int \tan u du = -\ln|\cos u| + C$$

$$12. \int \sec u du = \ln|\sec u + \tan u| + C$$

$$14. \int \sec^2 u du = \tan u + C$$

$$16. \int \sec u \tan u du = \sec u + C$$

$$18. \int \frac{du}{\sqrt{a^2 - u^2}} = \arcsen \frac{u}{a} + C$$

$$20. \int \frac{du}{u\sqrt{u^2 - a^2}} = \frac{1}{a} \operatorname{arcsec} \frac{|u|}{a} + C$$

Integración de funciones trascendentes: Funciones hiperbólicas

INTEGRALES DE LAS FUNCIONES HIPERBÓLICAS

Sea u una función derivable de x .

$$\int \cosh u \, du = \sinh u + C \qquad \int \sinh u \, du = \cosh u + C$$

$$\int \operatorname{sech}^2 u \, du = \tanh u + C \qquad \int \operatorname{sech} u \tanh u \, du = -\operatorname{sech} u + C$$

$$\int \operatorname{csch}^2 u \, du = -\coth u + C \qquad \int \operatorname{csch} u \coth u \, du = -\operatorname{csch} u + C$$

Ejemplo:

$$\begin{aligned} \int \cosh 2x \sinh^2 2x \, dx &= \frac{1}{2} \int (\sinh 2x)^2 (2 \cosh 2x) \, dx && u = \sinh 2x \\ &= \frac{1}{2} \left[\frac{(\sinh 2x)^3}{3} \right] + C = \frac{\sinh^3 2x}{6} + C \end{aligned}$$

Integración de funciones trascendentes:

Funciones hiperbólicas II

INTEGRACIÓN DE FUNCIONES HIPERBÓLICAS INVERSAS

Sea u una función derivable de x .

$$\int \frac{du}{\sqrt{u^2 \pm a^2}} = \ln(u + \sqrt{u^2 \pm a^2}) + C$$

$$\int \frac{du}{a^2 - u^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{a+u}{a-u} \right| + C$$

$$\int \frac{du}{u\sqrt{a^2 \pm u^2}} = -\frac{1}{a} \ln \frac{a + \sqrt{a^2 \pm u^2}}{|u|} + C$$

Ejemplo:

$$\begin{aligned} \int \frac{dx}{x\sqrt{4-9x^2}} &= \int \frac{3 dx}{(3x)\sqrt{4-9x^2}} \\ &= -\frac{1}{2} \ln \frac{2 + \sqrt{4-9x^2}}{|3x|} + C \end{aligned}$$

$$\int \frac{du}{u\sqrt{a^2-u^2}}$$

$$-\frac{1}{a} \ln \frac{a + \sqrt{a^2-u^2}}{|u|} + C$$

$$a = 2 \text{ y } u = 3x$$

Adaptación de integrandos a las reglas básicas de integración

Para **resolver** cualquier **problema de integración** es necesario **plantearse...**
¿qué regla básica de integración usar? → ADAPTAR LOS INTEGRANDOS

Procedimientos para adaptar los integrandos a las reglas básicas

Técnica

Desarrollar (el numerador).

Separar el numerador.

Completar el cuadrado.

Dividir la función racional impropia.

Sumar y restar términos en el numerador.

Usar identidades trigonométricas.

Multiplicar y dividir por el conjugado pitagórico.

Ejemplo

$$(1 + e^x)^2 = 1 + 2e^x + e^{2x}$$

$$\frac{1+x}{x^2+1} = \frac{1}{x^2+1} + \frac{x}{x^2+1}$$

$$\frac{1}{\sqrt{2x-x^2}} = \frac{1}{\sqrt{1-(x-1)^2}}$$

$$\frac{x^2}{x^2+1} = 1 - \frac{1}{x^2+1}$$

$$\frac{2x}{x^2+2x+1} = \frac{2x+2-2}{x^2+2x+1} = \frac{2x+2}{x^2+2x+1} - \frac{2}{(x+1)^2}$$

$$\cot^2 x = \csc^2 x - 1$$

$$\begin{aligned} \frac{1}{1+\sin x} &= \left(\frac{1}{1+\sin x} \right) \left(\frac{1-\sin x}{1-\sin x} \right) = \frac{1-\sin x}{1-\sin^2 x} \\ &= \frac{1-\sin x}{\cos^2 x} = \sec^2 x - \frac{\sin x}{\cos^2 x} \end{aligned}$$

Adaptación de integrandos a las reglas básicas de integración II

Ejemplo: Una sustitución del tipo $a^2 - u^2$

$$\int \frac{x^2}{\sqrt{16 - x^6}} dx$$

El radical en el denominador puede escribirse de la forma $\sqrt{a^2 - u^2} = \sqrt{4^2 - (x^3)^2}$

Se puede probar la sustitución $u = x^3 \rightarrow du = 3x^2 dx$

$$\int \frac{x^2}{\sqrt{16 - x^6}} dx = \frac{1}{3} \int \frac{3x^2 dx}{\sqrt{16 - (x^3)^2}}$$

Reescribir la integral.

$$= \frac{1}{3} \int \frac{du}{\sqrt{4^2 - u^2}}$$

Sustitución: $u = x^3$.

$$= \frac{1}{3} \arcsen \frac{u}{4} + C$$

Regla del arcoseno.

$$= \frac{1}{3} \arcsen \frac{x^3}{4} + C.$$

Reescribir como una función de x .

Adaptación de integrandos a las reglas básicas de integración III

Ejemplo: Una forma disfrazada de la regla de la potencia

$$\int (\cot x) [\ln(\sin x)] dx$$

Considerando dos opciones para u : $u = \cot x$ y $u = \ln(\sin x)$, se puede ver que la opción apropiada es la segunda ya que:

$$u = \ln(\sin x) \quad \text{y} \quad du = \frac{\cos x}{\sin x} dx = \cot x dx.$$

$$\begin{aligned} \int (\cot x) [\ln(\sin x)] dx &= \int u du && \text{Sustitución: } u = \ln(\sin x). \\ &= \frac{u^2}{2} + C && \text{Integrar.} \\ &= \frac{1}{2} [\ln(\sin x)]^2 + C. && \text{Reescribir como una función de } x. \end{aligned}$$

La técnica de la **integración por partes** es particularmente **útil en integrandos que contengan productos de funciones algebraicas y trascendentes**

INTEGRACIÓN POR PARTES

Si u y v son funciones de x y tienen derivadas continuas, entonces

$$\int u \, dv = uv - \int v \, du$$



$$\frac{d}{dx}[uv] = u \frac{dv}{dx} + v \frac{du}{dx} = uv' + vu'$$

$$uv = \int uv' \, dx + \int vu' \, dx = \int u \, dv + \int v \, du$$

Estrategia para integrar por partes

1. Intentar tomar como dv la porción más complicada del integrando que se ajuste a una regla básica de integración y como u el factor restante del integrando.
2. Intentar tomar como u la porción del integrando cuya derivada es una función más simple que u , y como dv el factor restante del integrando.

Observe que dv siempre incluye dx del integrando original.

Resumen de integrales comunes utilizando integración por partes

1. Para integrales de la forma

$$\int x^n e^{ax} dx, \quad \int x^n \operatorname{sen} ax dx, \quad \text{o} \quad \int x^n \cos ax dx$$

sea $u = x^n$ y sea $dv = e^{ax} dx$, $\operatorname{sen} ax dx$, o $\cos ax dx$.

2. Para integrales de la forma

$$\int x^n \ln x dx, \quad \int x^n \operatorname{arcsen} ax dx, \quad \text{o} \quad \int x^n \arctan ax dx$$

sea $u = \ln x$, $\operatorname{arcsen} ax$, o $\arctan ax$ y sea $dv = x^n dx$.

3. Para integrales de la forma

$$\int e^{ax} \operatorname{sen} bx dx \quad \text{o} \quad \int e^{ax} \cos bx dx$$

sea $u = \operatorname{sen} bx$ o $\cos bx$ y sea $dv = e^{ax} dx$.

Integración por partes III

Ejemplo: Un integrando con un solo factor

$$\int_0^1 \arcsen x \, dx$$

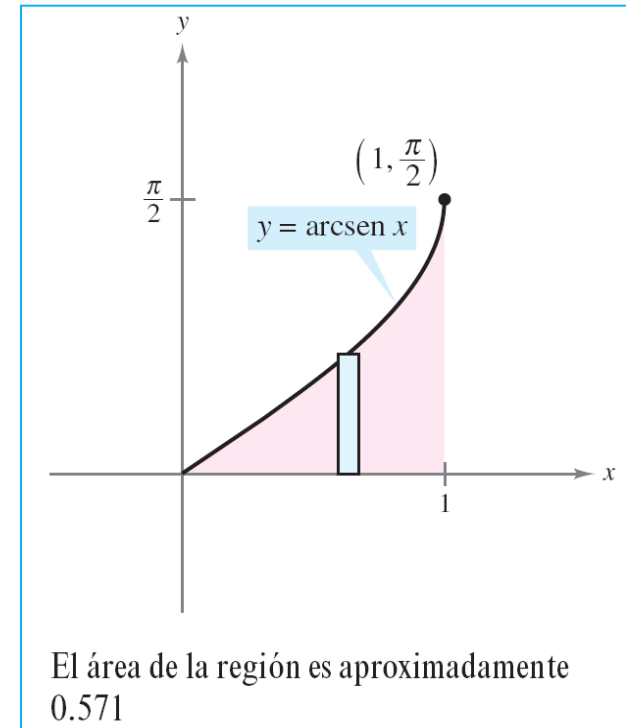
$$\begin{aligned} dv &= dx & \Rightarrow & \quad v = \int dx = x \\ u &= \arcsen x & \Rightarrow & \quad du = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} dx \end{aligned}$$

Utilizando la integración por partes tenemos que:

$$\begin{aligned} \int \arcsen x \, dx &= x \arcsen x - \int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} dx \\ &= x \arcsen x + \frac{1}{2} \int (1-x^2)^{-1/2} (-2x) dx \\ &= x \arcsen x + \sqrt{1-x^2} + C. \end{aligned}$$



$$\left[x \arcsen x + \sqrt{1-x^2} \right]_0^1 = \frac{\pi}{2} - 1 \approx 0.571$$



Ejemplo: Integraciones sucesivas por partes

$$\int x^2 \operatorname{sen} x \, dx = -x^2 \cos x + 2x \operatorname{sen} x + 2 \cos x + C$$

Los factores x^2 y $\operatorname{sen} x$ son igualmente fáciles de integrar. Sin embargo, la derivada de x^2 es más sencilla, por lo que elegimos la opción $u = x^2$

$dv = \operatorname{sen} x \, dx$	$\Rightarrow$	$v = \int \operatorname{sen} x \, dx = -\cos x$	$\Rightarrow$	$\int x^2 \operatorname{sen} x \, dx = -x^2 \cos x + \int 2x \cos x \, dx$
$u = x^2$	$\Rightarrow$	$du = 2x \, dx$		

La integral de la derecha aún no se adapta a una regla básica de integración. Para evaluar esta integral, aplicamos de nuevo la integración por partes, con $u = 2x$

$dv = \cos x \, dx$	$\Rightarrow$	$v = \int \cos x \, dx = \operatorname{sen} x$	$\Rightarrow$	$\int 2x \cos x \, dx = 2x \operatorname{sen} x - \int 2 \operatorname{sen} x \, dx$ $= 2x \operatorname{sen} x + 2 \cos x + C$
$u = 2x$	$\Rightarrow$	$du = 2 \, dx$		

Integrales trigonométricas:

Integrales que contienen potencias de seno y coseno

Para evaluar integrales de este tipo, ($m, n \geq 0$) es necesario intentar **separarlas en combinaciones de integrales trigonométricas a las que pueda aplicarse la regla de la potencia**

$$\int \sin^m x \cos^n x \, dx \quad \text{y} \quad \int \sec^m x \tan^n x \, dx$$

Estrategia para evaluar integrales que contienen senos y cosenos

1. Si la potencia del seno es impar y positiva, conservar un factor seno y pasar los factores restantes a cosenos. Entonces, desarrollar e integrar.

$$\int \overbrace{\sin^{2k+1} x}^{\text{Impar}} \cos^n x \, dx = \int \overbrace{(\sin^2 x)^k}^{\text{Convertir a senos}} \overbrace{\cos^n x \sin x}^{\text{Conservar para } du} \, dx = \int (1 - \cos^2 x)^k \cos^n x \sin x \, dx$$

2. Si la potencia del coseno es impar y positiva, conservar un factor coseno y pasar los factores restantes a senos. Entonces, desarrollar e integrar.

$$\int \sin^m x \overbrace{\cos^{2k+1} x}^{\text{Impar}} \, dx = \int \sin^m x \overbrace{(\cos^2 x)^k}^{\text{Convertir a senos}} \overbrace{\cos x}^{\text{Conservar para } du} \, dx = \int \sin^m x (1 - \sin^2 x)^k \cos x \, dx$$

3. Si las potencias de ambos son pares y no negativas, usar repetidamente las identidades.

$$\sin^2 x = \frac{1 - \cos 2x}{2} \quad \text{y} \quad \cos^2 x = \frac{1 + \cos 2x}{2}$$

para convertir el integrando a potencias impares del coseno. Entonces procédase como en la estrategia 2.

Integrales trigonométricas:

Integrales que contienen potencias de seno y coseno II

Ejemplo: La potencia del seno es impar y positiva (caso 1)

$$\int \sen^3 x \cos^4 x \, dx$$

Ya que se espera **usar la regla de la potencia con $u = \cos x$** , se **conserva un factor para formar du** y **se convierten los factores del seno restantes a cosenos**

$$\begin{aligned} \int \sen^3 x \cos^4 x \, dx &= \int \sen^2 x \cos^4 x (\sen x) \, dx && \text{Reescribir.} \\ &= \int (1 - \cos^2 x) \cos^4 x \sen x \, dx && \text{Identidad trigonométrica.} \\ &= \int (\cos^4 x - \cos^6 x) \sen x \, dx && \text{Multiplicar.} \\ &= \int \cos^4 x \sen x \, dx - \int \cos^6 x \sen x \, dx && \text{Reescribir.} \\ &= - \int \cos^4 x (-\sen x) \, dx + \int \cos^6 x (-\sen x) \, dx \\ &= -\frac{\cos^5 x}{5} + \frac{\cos^7 x}{7} + C && \text{Integrar.} \end{aligned}$$

Integrales trigonométricas:

Integrales que contienen potencias de secante y tangente

$$\int \sec^m x \tan^n x dx$$

Estrategia para evaluar integrales que contienen secante y tangente

1. Si la potencia de la secante es par y positiva, conservar un factor secante cuadrado y convertir los factores restantes a tangentes. Entonces desarrollar e integrar.

$$\int \overbrace{\sec^{2k} x}^{\text{Par}} \tan^n x dx = \int \overbrace{(\sec^2 x)^{k-1}}^{\text{Convertir a tangentes}} \overbrace{\tan^n x \sec^2 x}^{\text{Conservar para } du} dx = \int (1 + \tan^2 x)^{k-1} \tan^n x \sec^2 x dx$$

2. Si la potencia de la tangente es impar y positiva, conservar un factor secante tangente y convertir los factores restantes a secantes. Entonces desarrollar e integrar.

$$\int \sec^m x \overbrace{\tan^{2k+1} x}^{\text{Impar}} dx = \int \overbrace{\sec^{m-1} x}^{\text{Convertir a secantes}} \overbrace{(\tan^2 x)^k}^{\text{Convertir a secantes}} \overbrace{\sec x \tan x}^{\text{Conservar para } du} dx = \int \sec^{m-1} x (\sec^2 x - 1)^k \sec x \tan x dx$$

3. Si no hay factores secantes y la potencia de la tangente es par y positiva, convertir un factor tangente cuadrado a secante cuadrado. Entonces desarrollar y repetir si es necesario.

$$\int \tan^n x dx = \int \tan^{n-2} x \overbrace{(\tan^2 x)}^{\text{Convertir a secantes}} dx = \int \tan^{n-2} x (\sec^2 x - 1) dx$$

4. Si la integral es de la forma $\int \sec^m x dx$ donde m es impar y positiva, usar la integración por partes.
5. Si ninguna de las primeras cuatro guías aplica, intentar convertir el integrando en senos y cosenos.

Integrales trigonométricas:

Integrales que contienen potencias de secante y tangente II

Ejemplo: La potencia de la tangente es impar y positiva (caso 2)

$$\int \frac{\tan^3 x}{\sqrt{\sec x}} dx$$

Debido a que se espera usar la regla de la potencia con $u = \sec x$, se *conserva un factor* de $(\sec x \tan x)$ para formar du y se convierten los factores tangentes restantes a secantes

$$\begin{aligned}\int \frac{\tan^3 x}{\sqrt{\sec x}} dx &= \int (\sec x)^{-1/2} \tan^3 x dx \\&= \int (\sec x)^{-3/2} (\tan^2 x) (\sec x \tan x) dx \\&= \int (\sec x)^{-3/2} (\sec^2 x - 1) (\sec x \tan x) dx \\&= \int [(\sec x)^{1/2} - (\sec x)^{-3/2}] (\sec x \tan x) dx \\&= \frac{2}{3} (\sec x)^{3/2} + 2 (\sec x)^{-1/2} + C\end{aligned}$$

Integrales trigonométricas:

Integrales que contienen los productos seno-coseno de ángulos diferentes

En estos casos, es útil utilizar las identidades de producto – suma

$$\operatorname{sen} mx \operatorname{sen} nx = \frac{1}{2}(\cos[(m - n)x] - \cos[(m + n)x])$$

$$\operatorname{sen} mx \cos nx = \frac{1}{2}(\operatorname{sen}[(m - n)x] + \operatorname{sen}[(m + n)x])$$

$$\cos mx \cos nx = \frac{1}{2}(\cos[(m - n)x] + \cos[(m + n)x])$$

Ejemplo: Uso de la segunda identidad del producto-suma

$$\begin{aligned}\int \operatorname{sen} 5x \cos 4x \, dx &= \frac{1}{2} \int (\operatorname{sen} x + \operatorname{sen} 9x) \, dx \\ &= \frac{1}{2} \left(-\cos x - \frac{\cos 9x}{9} \right) + C \\ &= -\frac{\cos x}{2} - \frac{\cos 9x}{18} + C\end{aligned}$$

Sustituciones trigonométricas:

Sustituciones trigonométricas para evaluar integrales

Sabiendo evaluar
integrales que
contienen potencias de
funciones
trigonométricas...



es útil utilizar
**sustituciones
trigonométricas** para
evaluar integrales que
contienen cierto tipo de
radicales

SUSTITUCIONES TRIGONOMÉTRICAS ($a > 0$)

1. Para integrales que contienen $\sqrt{a^2 - u^2}$, sea

$$u = a \sin \theta.$$

Entonces $\sqrt{a^2 - u^2} = a \cos \theta$, donde
 $-\pi/2 \leq \theta \leq \pi/2$.

2. Para integrales que contienen $\sqrt{a^2 + u^2}$, sea

$$u = a \tan \theta.$$

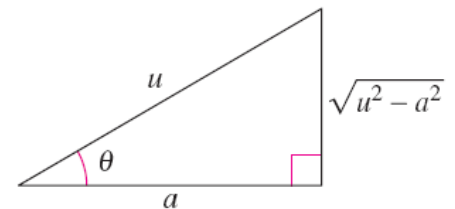
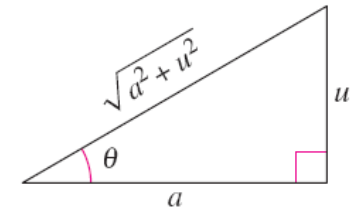
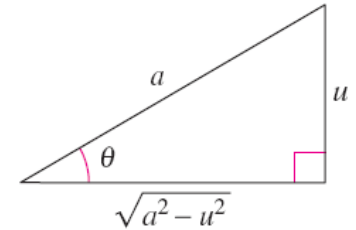
Entonces $\sqrt{a^2 + u^2} = a \sec \theta$, donde
 $-\pi/2 < \theta < \pi/2$.

3. Para integrales que contienen $\sqrt{u^2 - a^2}$, sea

$$u = a \sec \theta.$$

Entonces

$$\sqrt{u^2 - a^2} = \begin{cases} a \tan \theta, & \text{si } u > a, \text{ donde } 0 \leq \theta < \pi/2 \\ -a \tan \theta & \text{si } u < -a, \text{ donde } \pi/2 < \theta \leq \pi. \end{cases}$$



Sustituciones trigonométricas:

Sustituciones trigonométricas para evaluar integrales II

Ejemplo: sustituciones trigonométricas (caso 3) y transformación de los límites de integración

$$\int_{\sqrt{3}}^2 \frac{\sqrt{x^2 - 3}}{x} dx$$

Límite inferior

Cuando $x = \sqrt{3}$, $\sec \theta = 1$
y $\theta = 0$

Límite superior

Cuando $x = 2$, $\sec \theta = \frac{2}{\sqrt{3}}$
y $\theta = \frac{\pi}{6}$

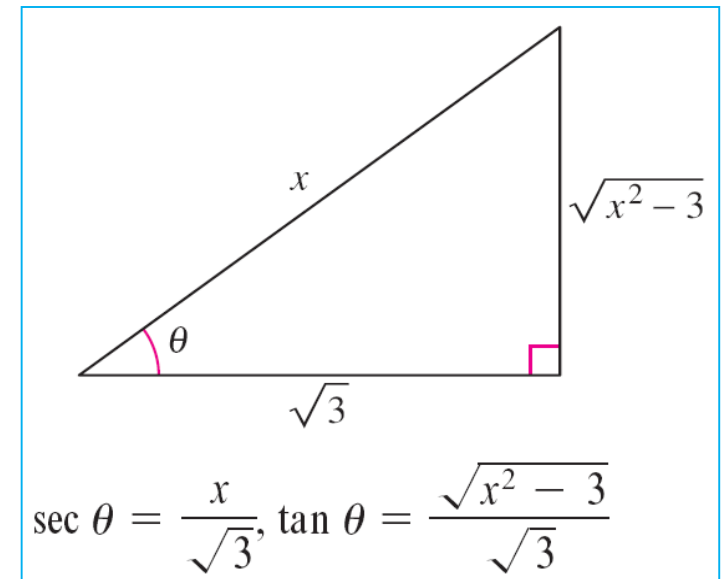
En este caso:

$$u = x, \quad a = \sqrt{3} \quad \text{y} \quad x = \sqrt{3} \sec \theta$$

$$dx = \sqrt{3} \sec \theta \tan \theta d\theta \quad \text{y} \quad \sqrt{x^2 - 3} = \sqrt{3} \tan \theta$$

Solución:

$$\begin{aligned} \int_{\sqrt{3}}^2 \frac{\sqrt{x^2 - 3}}{x} dx &= \int_0^{\pi/6} \frac{(\sqrt{3} \tan \theta)(\sqrt{3} \sec \theta \tan \theta) d\theta}{\sqrt{3} \sec \theta} \\ &= \int_0^{\pi/6} \sqrt{3} \tan^2 \theta d\theta = \sqrt{3} \int_0^{\pi/6} (\sec^2 \theta - 1) d\theta \\ &= \sqrt{3} \left[\tan \theta - \theta \right]_0^{\pi/6} = \sqrt{3} \left(\frac{1}{\sqrt{3}} - \frac{\pi}{6} \right) = 1 - \frac{\sqrt{3}\pi}{6} \end{aligned}$$



Sustituciones trigonométricas:

Sustituciones trigonométricas para evaluar integrales III

Las **sustituciones trigonométricas** pueden usarse para **evaluar las tres integrales listadas en el siguiente teorema:**

FÓRMULAS DE INTEGRACIÓN ESPECIALES ($a > 0$)

$$1. \int \sqrt{a^2 - u^2} \, du = \frac{1}{2} \left(a^2 \arcsen \frac{u}{a} + u \sqrt{a^2 - u^2} \right) + C$$

$$2. \int \sqrt{u^2 - a^2} \, du = \frac{1}{2} \left(u \sqrt{u^2 - a^2} - a^2 \ln|u + \sqrt{u^2 - a^2}| \right) + C, \quad u > a$$

$$3. \int \sqrt{u^2 + a^2} \, du = \frac{1}{2} \left(u \sqrt{u^2 + a^2} + a^2 \ln|u + \sqrt{u^2 + a^2}| \right) + C$$

Sustituciones trigonométricas:

Aplicaciones de las sustituciones trigonométricas

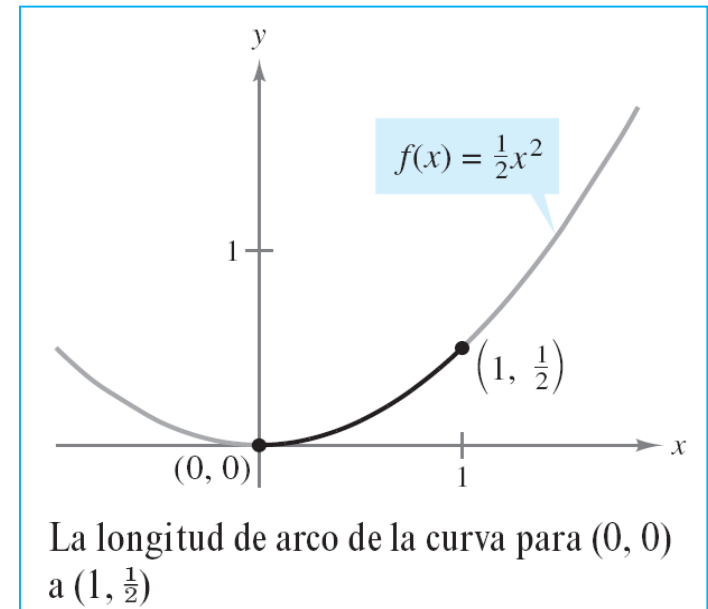
Ejemplo: Cálculo de la longitud de arco

Encontrar la longitud de arco de la gráfica de $f(x)$ entre $x = 0$ y $x = 1$

$$f(x) = \frac{1}{2}x^2$$

Se parte de la fórmula para calcular la longitud de arco (s) y se integra utilizando las sustituciones trigonométrica adecuadas:

$$\begin{aligned} s &= \int_0^1 \sqrt{1 + [f'(x)]^2} dx && \text{Fórmula para su longitud de arco.} \\ &= \int_0^1 \sqrt{1 + x^2} dx && f'(x) = x. \\ &= \int_0^{\pi/4} \sec^3 \theta d\theta && \text{Sea } a = 1 \text{ y } x = \tan \theta. \\ &= \frac{1}{2} \left[\sec \theta \tan \theta + \ln |\sec \theta + \tan \theta| \right]_0^{\pi/4} \\ &= \frac{1}{2} [\sqrt{2} + \ln(\sqrt{2} + 1)] \approx 1.148 \end{aligned}$$



Integrales impropias:

Introducción a las integrales impropias

RECORDAR...

- La definición de **integral definida** requiere que el **intervalo de integración** $[a, b]$ sea **finito**
- El **teorema fundamental del cálculo**, por el que se **evalúan las integrales definidas**, requiere que **f sea continua** en $[a, b]$
- ¿Cómo se evalúan las integrales que no satisfacen estos requisitos?

INTEGRALES IMPROPIAS

- Cualquiera de los dos **límites de integración son infinitos** y/o
- **f tiene un número finito de discontinuidades infinitas** en el intervalo $[a, b]$

NOTA: Una función f tiene una discontinuidad infinita en c si, por la derecha o izquierda:

$$\lim_{x \rightarrow c} f(x) = \infty \quad \text{o} \quad \lim_{x \rightarrow c} f(x) = -\infty$$

Integrales impropias:

Integrales impropias con límites de integración infinitos

DEFINICIÓN DE INTEGRALES IMPROPIAS CON LÍMITES DE INTEGRACIÓN INFINITOS

1. Si f es continuo en el intervalo $[a, \infty)$, entonces

$$\int_a^{\infty} f(x) dx = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b f(x) dx.$$

2. Si f es continuo en el intervalo $(-\infty, b]$, entonces

$$\int_{-\infty}^b f(x) dx = \lim_{a \rightarrow -\infty} \int_a^b f(x) dx.$$

3. Si f es continuo en el intervalo $(-\infty, \infty)$, entonces

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \int_{-\infty}^c f(x) dx + \int_c^{\infty} f(x) dx$$

donde c es cualquier número real.

En los primeros dos casos, la integral impropia **converge** si el límite existe, en caso contrario, la integral impropia **diverge**. En el tercer caso, la integral impropia a la izquierda diverge si cualquiera de las integrales impropias a la derecha divergen.

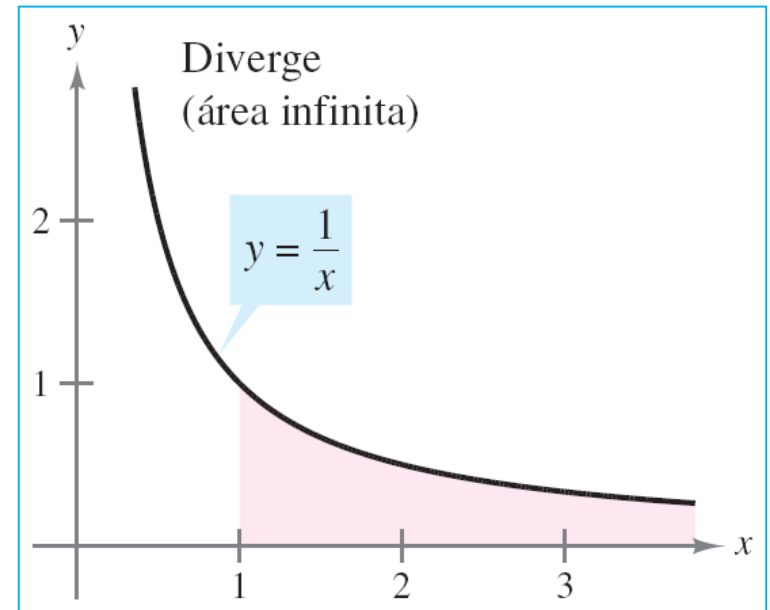
Integrales impropias:

Integrales impropias con límites de integración infinitos II

Ejemplo: Una integral impropia divergente

$$\begin{aligned}\int_1^{\infty} \frac{dx}{x} &= \lim_{b \rightarrow \infty} \int_1^b \frac{dx}{x} && \text{Tomar el límite } b \rightarrow \infty. \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} \left[\ln x \right]_1^b && \text{Aplicar la regla log.} \\ &= \lim_{b \rightarrow \infty} (\ln b - 0) && \text{Aplicar el teorema} \\ & && \text{fundamental del cálculo.} \\ &= \infty && \text{Evaluar el límite.}\end{aligned}$$

Esta región no acotada tiene un área infinita



Integrales impropias:

Integrales impropias con límites de integración infinitos III

Ejemplo: Usando la regla de L'Hôpital con una integral impropia

$$\int_1^{\infty} (1 - x)e^{-x} dx$$

En primer lugar, se usa la integración por partes, con $dv = e^{-x} dx$ y $u = (1 - x)$

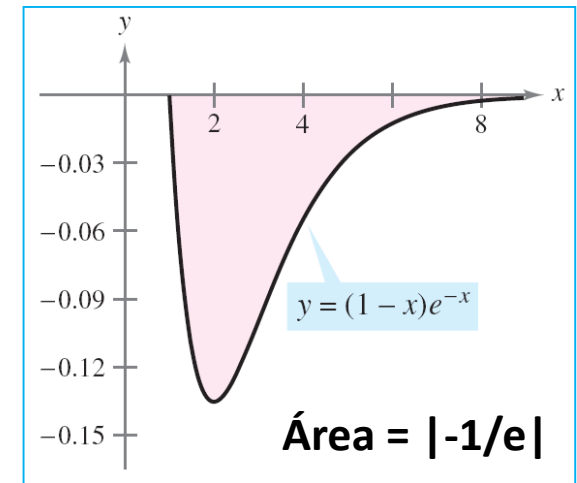
$$\int (1 - x)e^{-x} dx = -e^{-x}(1 - x) - \int e^{-x} dx = -e^{-x} + xe^{-x} + e^{-x} + C = xe^{-x} + C$$

Después, se aplica la definición de integral impropia

$$\int_1^{\infty} (1 - x)e^{-x} dx = \lim_{b \rightarrow \infty} \left[xe^{-x} \right]_1^b = \left(\lim_{b \rightarrow \infty} \frac{b}{e^b} \right) - \frac{1}{e}$$

Finalmente, se resuelve el límite utilizando la regla de L'Hôpital

$$\lim_{b \rightarrow \infty} \frac{b}{e^b} = \lim_{b \rightarrow \infty} \frac{1}{e^b} = 0 \Rightarrow \int_1^{\infty} (1 - x)e^{-x} dx = -\frac{1}{e}$$



Integrales impropias:

Integrales impropias con discontinuidades infinitas

DEFINICIÓN DE INTEGRALES IMPROPIAS CON DISCONTINUIDADES INFINITAS

1. Si f es continuo en el intervalo $[a, b)$ y tiene una discontinuidad infinita en b , entonces

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{c \rightarrow b^-} \int_a^c f(x) dx.$$

2. Si f es continuo en el intervalo $(a, b]$ y tiene una discontinuidad infinita en a , entonces

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{c \rightarrow a^+} \int_c^b f(x) dx.$$

3. Si f es continuo en el intervalo $[a, b]$, excepto para algún c en (a, b) en que f tiene una discontinuidad infinita, entonces

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx.$$

En los primeros dos casos, la integral impropia **converge** si el límite existe, de otra forma, la integral impropia **diverge**. En el tercer caso, la integral impropia en la izquierda diverge si alguna de las integrales impropias a la derecha diverge.

Integrales impropias:

Integrales impropias con discontinuidades infinitas II

Ejemplo:

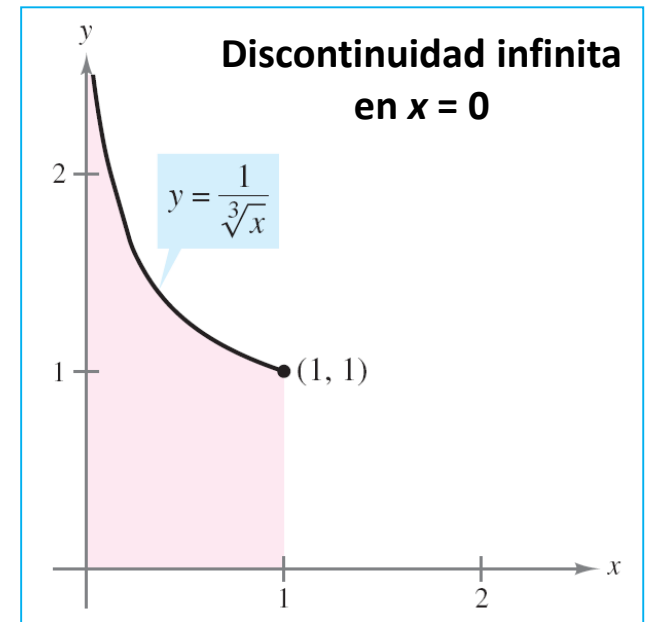
Una integral impropia divergente

$$\int_0^2 \frac{dx}{x^3} = \lim_{b \rightarrow 0^+} \left[-\frac{1}{2x^2} \right]_b^2 = \lim_{b \rightarrow 0^+} \left(-\frac{1}{8} + \frac{1}{2b^2} \right) = \infty$$

Ejemplo:

Una integral impropia con una discontinuidad infinita

$$\begin{aligned} \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt[3]{x}} &\Rightarrow \int_0^1 x^{-1/3} dx = \lim_{b \rightarrow 0^+} \left[\frac{x^{2/3}}{2/3} \right]_b^1 \\ &= \lim_{b \rightarrow 0^+} \frac{3}{2} (1 - b^{2/3}) = \frac{3}{2} \end{aligned}$$



Integrales impropias:

Integrales impropias con discontinuidades infinitas III

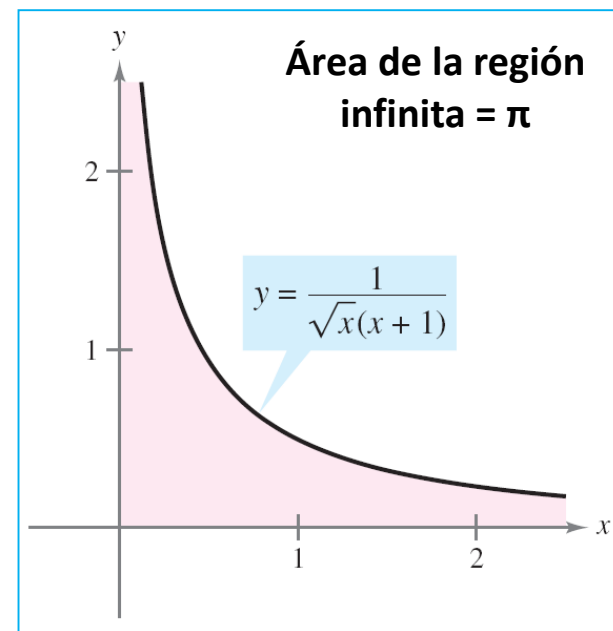
Ejemplo: Una integral doblemente impropia

$$\int_0^{\infty} \frac{dx}{\sqrt{x}(x+1)}$$

Esta integral tiene **un límite de integración es infinito** y el integrando tiene una **discontinuidad infinita** en el límite exterior de integración

Para evaluar la integral, **se elige un punto conveniente** (por ejemplo $x = 1$), se **reescribe la integral como suma de dos integrales**, se integra y se toman los límites oportunos

$$\begin{aligned}\int_0^{\infty} \frac{dx}{\sqrt{x}(x+1)} &= \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{x}(x+1)} + \int_1^{\infty} \frac{dx}{\sqrt{x}(x+1)} \\ &= \lim_{b \rightarrow 0^+} \left[2 \arctan \sqrt{x} \right]_b^1 + \lim_{c \rightarrow \infty} \left[2 \arctan \sqrt{x} \right]_1^c \\ &= 2\left(\frac{\pi}{4}\right) - 0 + 2\left(\frac{\pi}{2}\right) - 2\left(\frac{\pi}{4}\right) \\ &= \pi.\end{aligned}$$



Área de una región entre dos curvas:

Bases para el cálculo del área de una región entre dos curvas

ÁREA DE UNA REGIÓN ENTRE DOS CURVAS

Si f y g son continuas en $[a, b]$ y $g(x) \leq f(x)$ para todo x en $[a, b]$, entonces el área de la región acotada por las gráficas de f y g y las rectas verticales $x = a$ y $x = b$ es

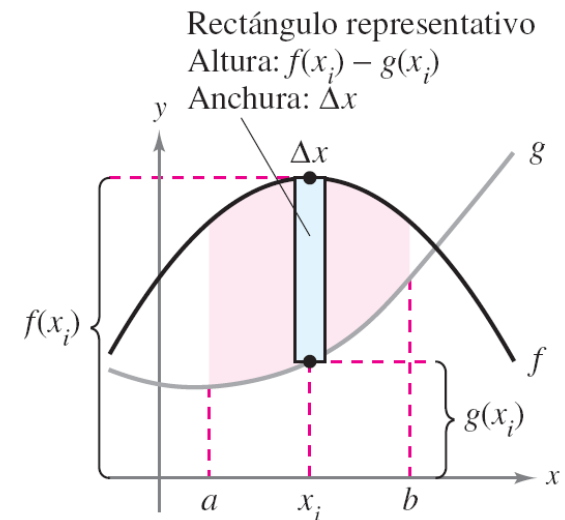
$$A = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx.$$

Demostración:

Se puede dividir el intervalo $[a, b]$ en n subintervalos de anchura Δx y trazar un **rectángulo representativo** de anchura Δx y altura $f(x_i) - g(x_i)$ donde x_i es un punto del i -ésimo intervalo

$$\Delta A_i = (\text{altura})(\text{anchura}) = [f(x_i) - g(x_i)] \Delta x$$

$$\text{Área} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n [f(x_i) - g(x_i)] \Delta x = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx$$



Área de una región entre dos curvas: Área de una región entre curvas que se intersecan

Ejemplo: Curvas que se intersecan en más de dos puntos

Hallar el área de la región comprendida entre las gráficas de $f(x) = 3x^3 - x^2 - 10x$ y $g(x) = -x^2 + 2x$

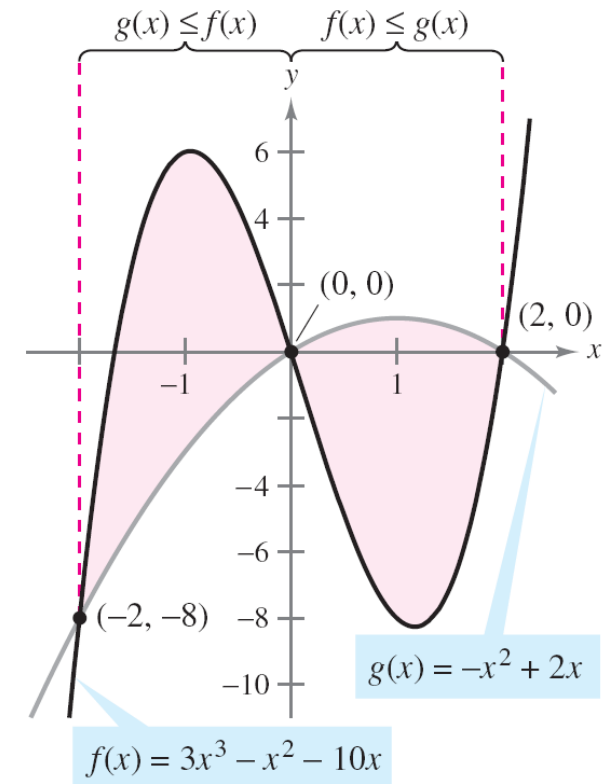
Es necesario **igualar $f(x)$ y $g(x)$** para encontrar las **intersecciones**

$3x^3 - x^2 - 10x = -x^2 + 2x$	Igualar $f(x)$ a $g(x)$.
$3x^3 - 12x = 0$	Escribir en forma general.
$3x(x - 2)(x + 2) = 0$	Factorizar.
$x = -2, 0, 2$	Despejar para x .

$g(x) \leq f(x)$ en el intervalo $[-2, 0]$ y $f(x) \leq g(x)$ en el intervalo $[0, 2]$

$$\begin{aligned} A &= \int_{-2}^0 [f(x) - g(x)] dx + \int_0^2 [g(x) - f(x)] dx \\ &= \int_{-2}^0 (3x^3 - 12x) dx + \int_0^2 (-3x^3 + 12x) dx \\ &= \left[\frac{3x^4}{4} - 6x^2 \right]_{-2}^0 + \left[-\frac{3x^4}{4} + 6x^2 \right]_0^2 = 24 \end{aligned}$$

Se necesitan dos
integrales



Área de una región entre dos curvas: Área de una región entre curvas que se intersecan II

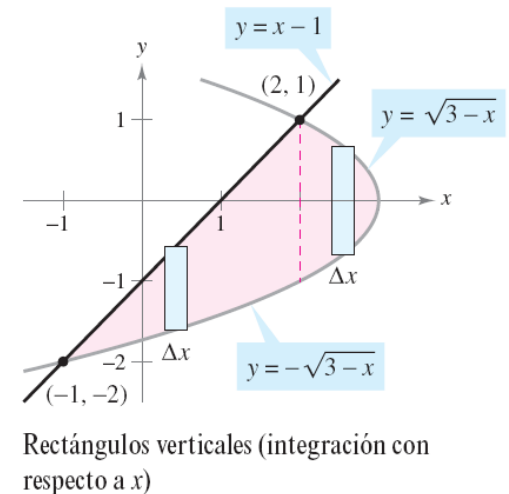
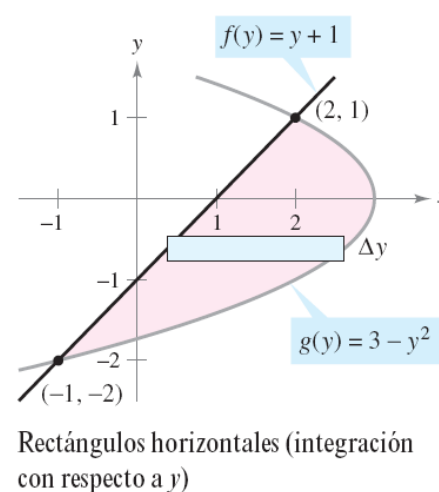
Ejemplo: Rectángulos representativos horizontales

Encontrar el área acotada por las gráficas de $x = 3 - y^2$ y $x = y + 1$

Consideramos $g(y) = 3 - y^2$ y $f(y) = y + 1 \rightarrow$ intersecciones en $y = -2$, $y = 1$

$f(y) \leq g(y)$ en el intervalo considerado, por lo que:

$$\begin{aligned} A &= \int_{-2}^1 [(3 - y^2) - (y + 1)] dy \\ &= \int_{-2}^1 (-y^2 - y + 2) dy \\ &= \left[\frac{-y^3}{3} - \frac{y^2}{2} + 2y \right]_{-2}^1 = \frac{9}{2} \end{aligned}$$



NOTA: Si hubiésemos integrado con respecto a x , hubiéramos necesitado dos integrales, ya que la frontera superior habría cambiado en $x = 2$, aunque el resultado final hubiera sido el mismo

Área de una región entre dos curvas: La integral como un proceso de acumulación

La integral para calcular el área entre dos curvas se ha desarrollado utilizando un rectángulo como *elemento representativo*:

$$A = (\text{altura})(\text{ancho})$$



$$\Delta A = [f(x) - g(x)] \Delta x$$



$$A = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx$$

A PARTIR DE AHORA...

Para cada nueva aplicación de la integral que estudiemos, el **proceso** será similar:

- Se construirá un *elemento representativo* adecuado a partir de las **fórmulas previas** al cálculo que ya se conocen
- Cada **fórmula de integración** se obtendrá **sumando** estos elementos representativos

Fórmula conocida
previa al cálculo



Elemento
representativo



Nueva fórmula
de integración

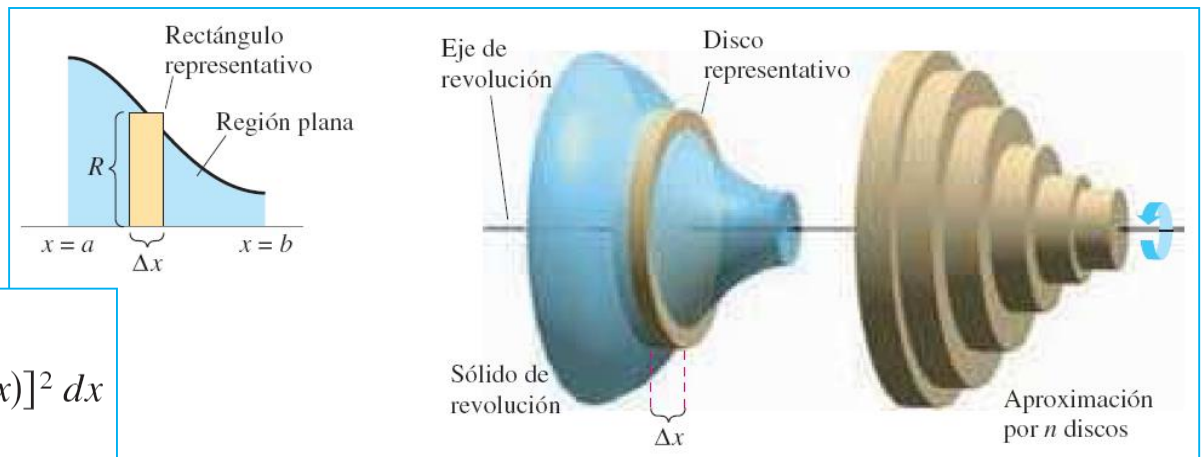
Cálculo de volúmenes: Método de los discos

Si una **región en el plano gira alrededor de una recta**, el sólido resultante es un **sólido de revolución**, y la recta se llama **eje de revolución**

Ejemplo sencillo: Volumen de un disco de radio R y anchura $w \rightarrow \pi R^2 w$

Volumen de un sólido general de revolución usando el método de los discos:

1. Considerar un sólido de revolución formado al girar una **región plana** alrededor de un eje
2. Considerar un **rectángulo representativo** de la región plana $\rightarrow$ si el **rectángulo representativo** gira alrededor del eje genera un **disco representativo** cuyo volumen es: $\Delta V = \pi R^2 \Delta x$
3. Aproximar el volumen del sólido por el de los n discos de anchura Δx y radio $R(x_i)$ y llevar al límite:

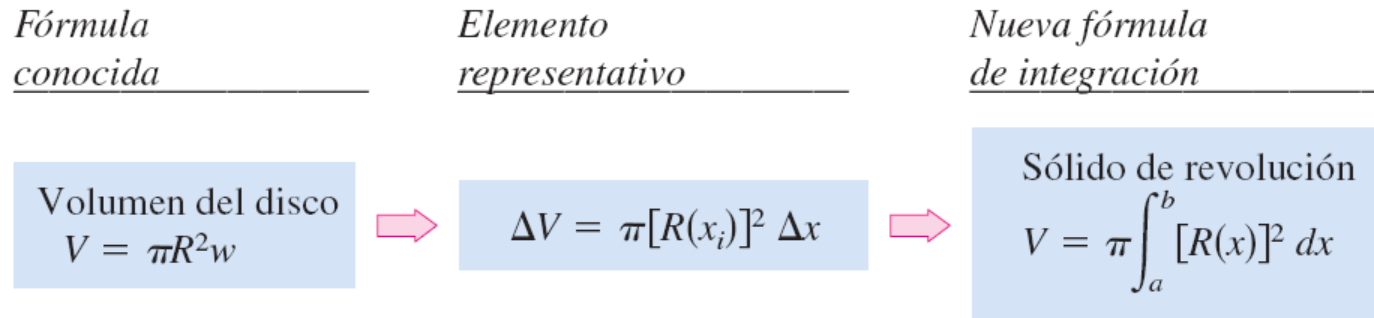


Volumen del disco

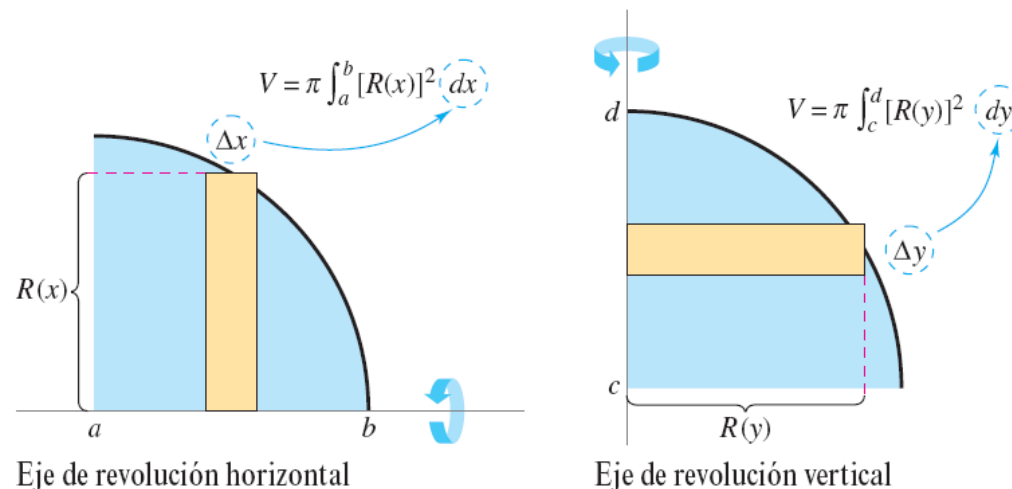
$$= \lim_{\|\Delta\| \rightarrow 0} \pi \sum_{i=1}^n [R(x_i)]^2 \Delta x = \pi \int_a^b [R(x)]^2 dx$$

Cálculo de volúmenes: Método de los discos II

Esquemáticamente, el método de los discos se entiende como:



NOTA: también puede usarse un eje de revolución vertical



Cálculo de volúmenes: Método de los discos III

Ejemplo: Eje de revolución alrededor de una recta que no es un eje de coordenadas

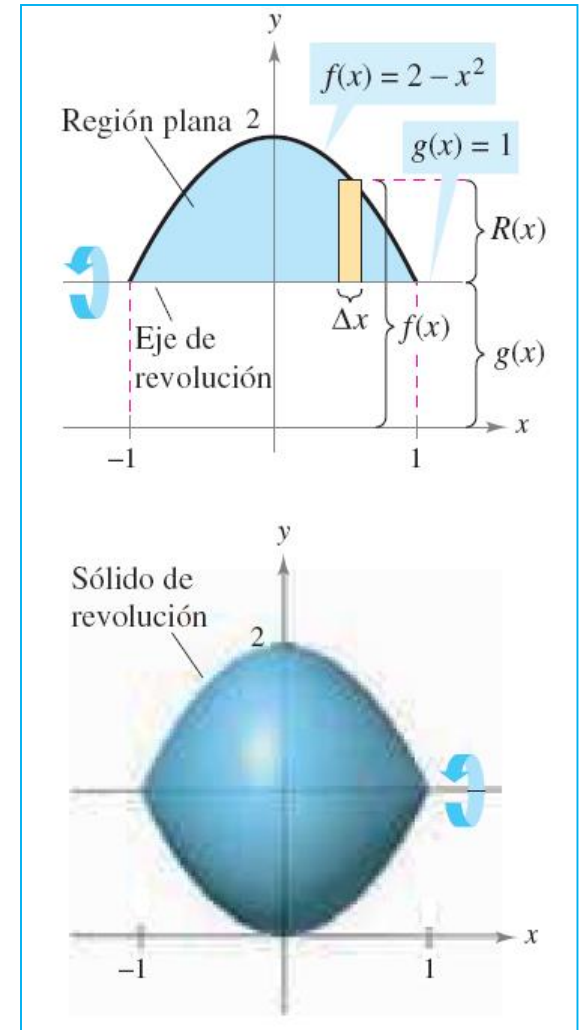
Encontrar el volumen del sólido formado al girar la región acotada por $f(x) = 2 - x^2$ y $g(x) = 1$ alrededor de la recta $y = 1$

Al igualar $f(x)$ y $g(x)$ se determina que **las dos gráficas intersecan cuando $x = \pm 1$** $\rightarrow$ para **encontrar el radio $R(x)$** es necesario **restar $g(x)$ de $f(x)$** :

$$R(x) = f(x) - g(x) = (2 - x^2) - 1 = 1 - x^2$$

Finalmente, **se integra entre -1 y 1:**

$$\begin{aligned} V &= \pi \int_a^b [R(x)]^2 dx = \pi \int_{-1}^1 (1 - x^2)^2 dx \\ &= \pi \int_{-1}^1 (1 - 2x^2 + x^4) dx = \pi \left[x - \frac{2x^3}{3} + \frac{x^5}{5} \right]_{-1}^1 = \frac{16\pi}{15} \end{aligned}$$

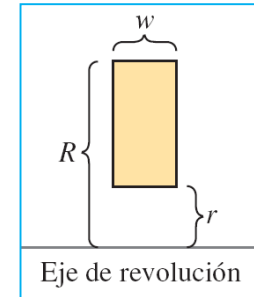


Cálculo de volúmenes: Método de los discos IV

Método de las arandelas (anillos): generalización del método de los discos para cubrir sólidos de revolución huecos

- **Volumen de la arandela** (radio exterior R , radio interior r) $\rightarrow \pi (R^2 - r^2) w$

- **Volumen del sólido de revolución:** $V = \pi \int_a^b ([R(x)]^2 - [r(x)]^2) dx$

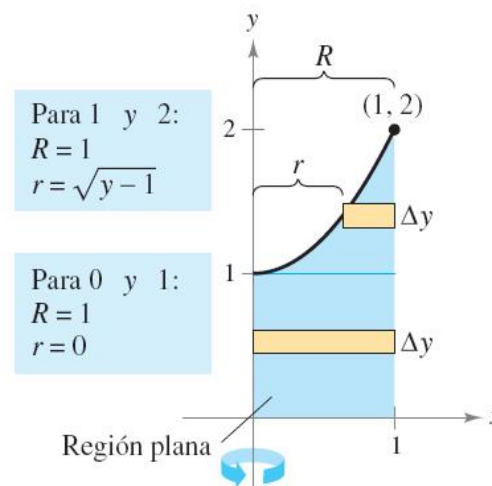


Ejemplo: integración con respecto a y , con dos integrales

Encontrar el volumen del sólido formado al girar la región acotada por $y = x^2 + 1$, $y = 0$, $x = 0$ y $x = 1$ alrededor del eje y

$$V = \pi \int_0^1 (1^2 - 0^2) dy + \pi \int_1^2 [1^2 - (\sqrt{y-1})^2] dy$$

$$= \pi \int_0^1 1 dy + \pi \int_1^2 (2 - y) dy = \frac{3\pi}{2}$$

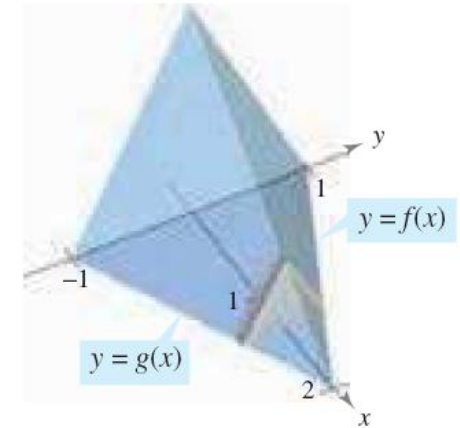


Cálculo de volúmenes: Método de los discos V

Sólidos con secciones transversales conocidas:

Con el **método de los discos** se puede encontrar el **volumen de un sólido** teniendo una **sección transversal con área conocida**

1. Para secciones transversales de área $A(x)$ perpendiculares al eje x , $\text{Volumen} = \int_a^b A(x) dx$
2. Para secciones transversales de área $A(y)$ perpendiculares al eje y , $\text{Volumen} = \int_c^d A(y) dy$



Las secciones transversales son triángulos equiláteros

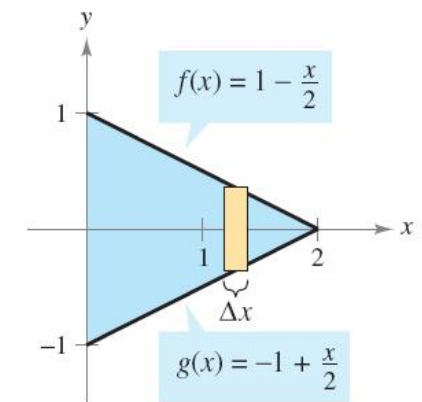
Ejemplo: Secciones transversales triangulares

$$\text{Base} = \left(1 - \frac{x}{2}\right) - \left(-1 + \frac{x}{2}\right) = 2 - x$$

$$A(x) = \frac{\sqrt{3}}{4}(2 - x)^2$$

$$V = \int_a^b A(x) dx = \int_0^2 \frac{\sqrt{3}}{4}(2 - x)^2 dx = \frac{2\sqrt{3}}{3}$$

x varía entre 0 y 2



Base triangular en el plano xy

Cálculo de volúmenes: Método de las capas

El **método de las capas** es un **método alternativo** para calcular el **volumen de un sólido de revolución** → **utiliza capas cilíndricas**

Ejemplo sencillo: volumen de una capa de un cilindro

- Considerar un **rectángulo representativo** de anchura w y altura h (p es la distancia entre el eje de revolución y el centro del rectángulo)
- Considerar que este **rectángulo gira alrededor de su eje de revolución** formando una **capa cilíndrica** (o tubo) **de espesor w** cuyo volumen es:

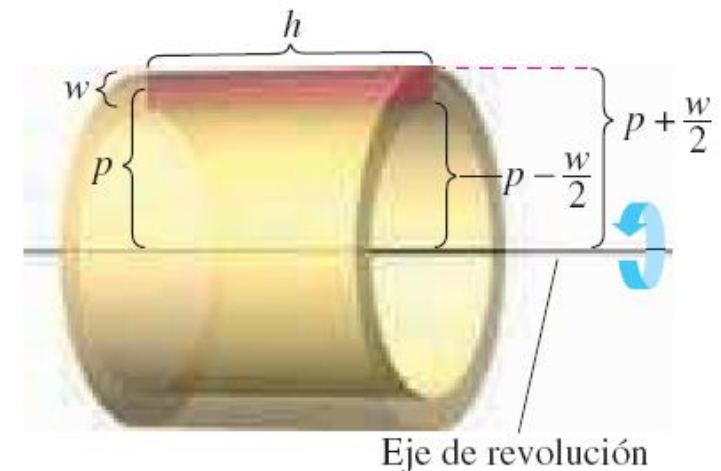
Volumen de la capa

= (volumen del cilindro) – (volumen del hueco)

$$= \pi \left(p + \frac{w}{2} \right)^2 h - \pi \left(p - \frac{w}{2} \right)^2 h$$

$$= 2\pi p h w$$

$$= 2\pi (\text{radio medio})(\text{altura})(\text{espesor})$$



Cálculo de volúmenes: Método de las capas II

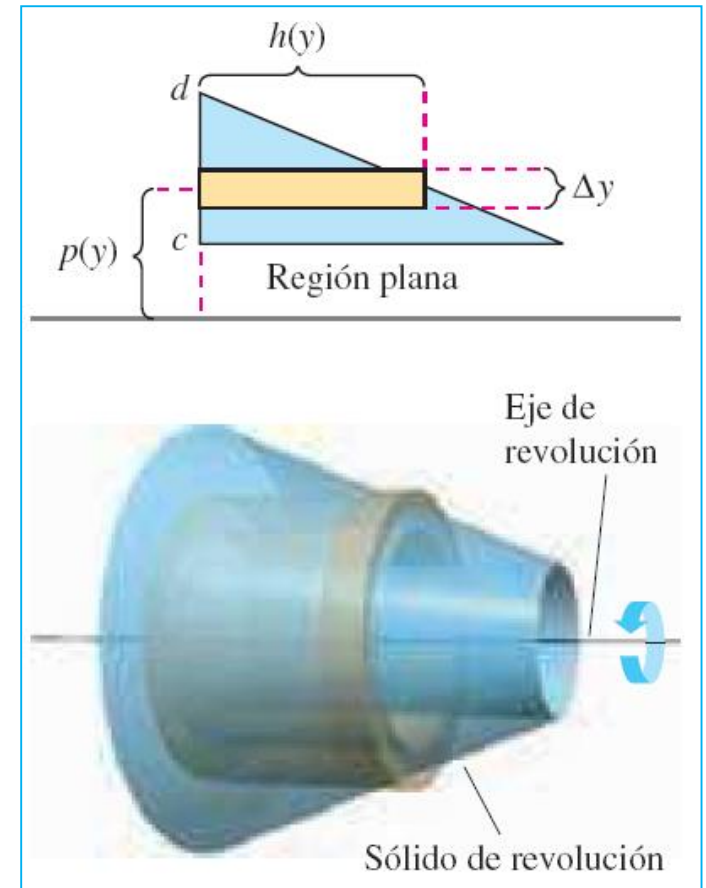
Volumen de un sólido general de revolución usando el método de las capas:

1. Considerar un rectángulo horizontal de anchura Δy
2. Considerar que la región plana gira alrededor de una recta paralela al eje $x \rightarrow$ el rectángulo genera una **capa representativa** cuyo volumen es:

$$\Delta V = 2\pi[p(y)h(y)] \Delta y$$

3. Aproximar el volumen del sólido por n capas de espesor Δy , de altura $h(y_i)$ y radio medio $p(y_i)$ y llevar al límite:

$$\begin{aligned}\text{Volumen del sólido} &= \lim_{\|\Delta\| \rightarrow 0} 2\pi \sum_{i=1}^n [p(y_i)h(y_i)] \Delta y \\ &= 2\pi \int_c^d [p(y)h(y)] dy\end{aligned}$$



Cálculo de volúmenes: Método de las capas III

Ejemplo: Uso del método de las capas para encontrar un volumen

Encontrar el volumen del sólido de revolución formado al girar la región acotada por la gráfica de $x = e^{-y^2}$ y el eje y ($0 \leq y \leq 1$) alrededor del eje x

El **eje de revolución es horizontal**, por tanto, para utilizar el **método de las capas**, hay que usar un **rectángulo representativo horizontal**

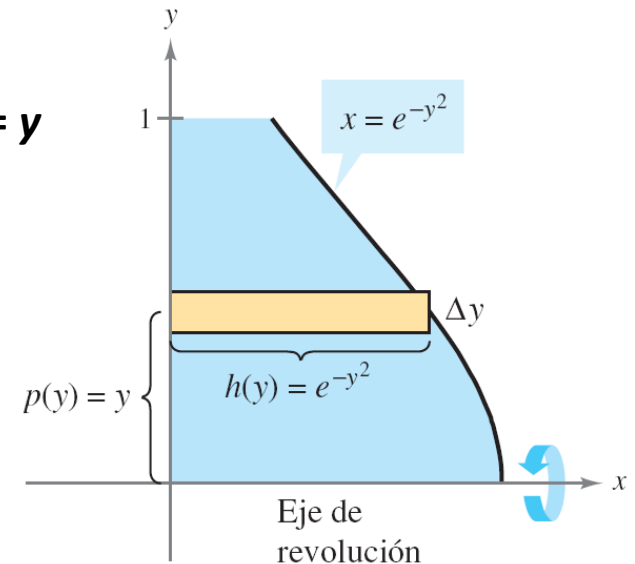
La **anchura Δy** indica que y es la variable de integración

La **distancia al centro del rectángulo** del eje de revolución es **$p(y) = y$**

La **altura del rectángulo** es $h(y) = e^{-y^2}$

$$\begin{aligned} V &= 2\pi \int_c^d p(y)h(y) dy = 2\pi \int_0^1 ye^{-y^2} dy \\ &= -\pi \left[e^{-y^2} \right]_0^1 = \pi \left(1 - \frac{1}{e} \right) \approx 1.986 \end{aligned}$$

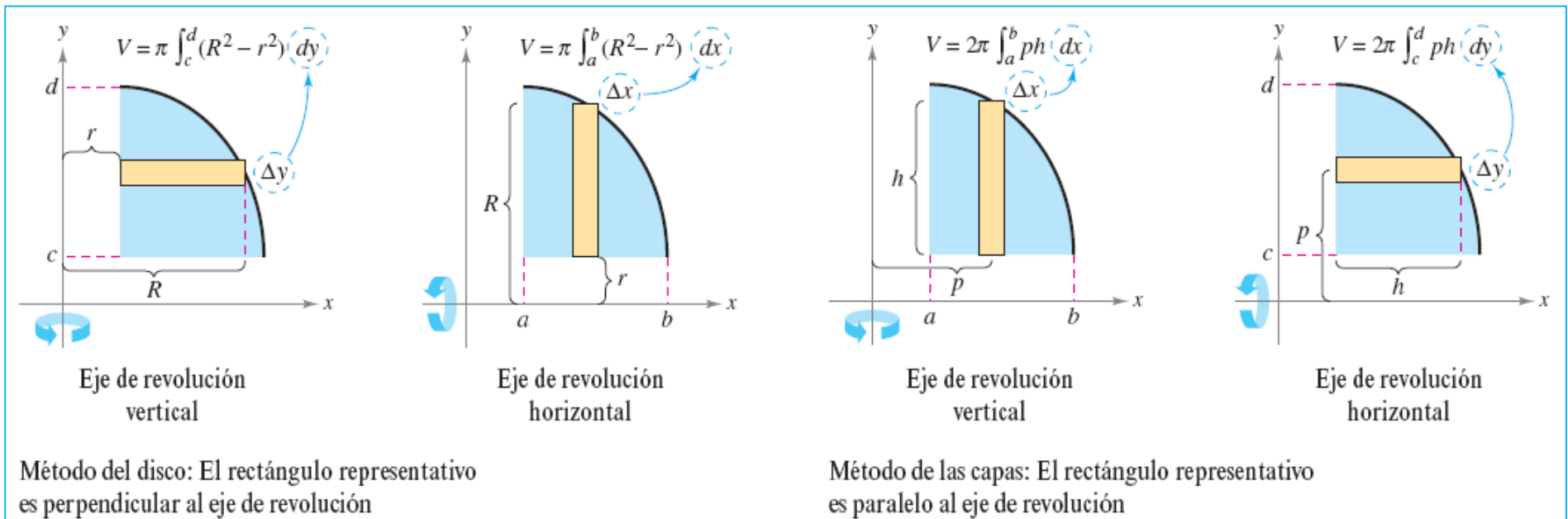
**y varía
entre 0 y 1**



Cálculo de volúmenes: Comparación de los métodos de los discos y las capas

Los métodos de los discos y de las capas pueden distinguirse porque:

- En el método de los discos, *el rectángulo representativo* siempre es **perpendicular al eje de revolución**
- En el método de las capas, el *rectángulo representativo* siempre es **paralelo al eje de revolución**



Cálculo de volúmenes:

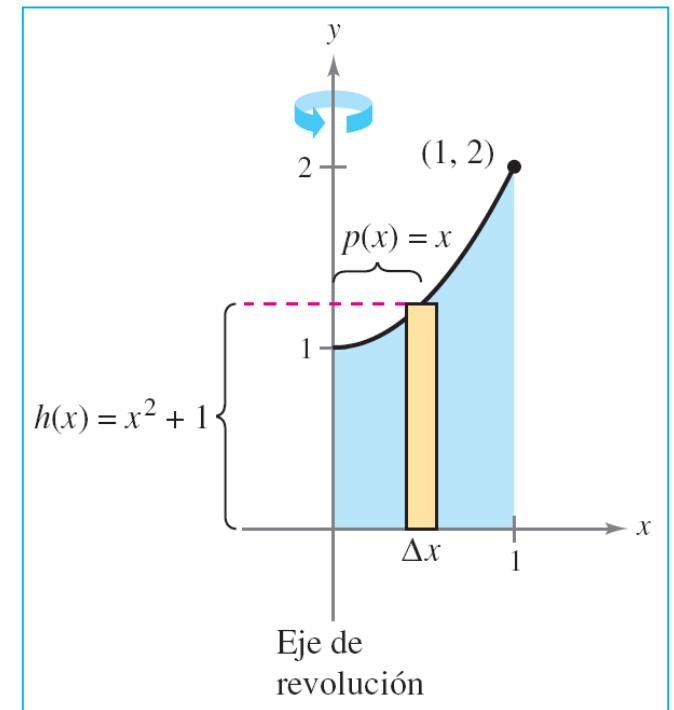
Comparación de los métodos de los discos y las capas II

Ejemplo: Caso en que es preferible el método de las capas

Encontrar el volumen del sólido formado al girar la región acotada por $y = x^2 + 1$, $y = 0$, $x = 0$ y $x = 1$ alrededor del eje y

- Al resolver este mismo ejemplo con el **método de las arandelas** vimos que eran necesarias **dos integrales** para determinar el volumen del sólido
- Si aplicamos el **método de las capas**, solamente es necesaria **una integral** para encontrar el volumen

$$\begin{aligned} V &= 2\pi \int_a^b p(x)h(x) dx = 2\pi \int_0^1 x(x^2 + 1) dx \\ &= 2\pi \left[\frac{x^4}{4} + \frac{x^2}{2} \right]_0^1 = 2\pi \left(\frac{3}{4} \right) = \frac{3\pi}{2} \end{aligned}$$



Momentos, centros de masa y centroides:

Masa

La **masa** es una medida de **resistencia de un cuerpo al cambiar su estado de movimiento**, y es **independiente del sistema gravitatorio** particular en el que se encuentre

TABLA DE MEDIDAS DE MASA Y FUERZA Y FACTORES DE CONVERSIÓN:

Sistema de medida	Medida de masa	Medida de fuerza
Estados Unidos	Slug	Libra = (slug)(pies/s ²)
Internacional	Kilogramo	Newton = (kilogramo)(m/s ²)
C-G-S	Gramo	Dina = (gramo)(cm/s ²)
Conversión:		
1 libra = 4.448 newtons		
1 slug = 14.59 kilogramos		
1 newton = 0.2248 libras		
1 kilogramo = 0.06852 slug		
1 dina = 0.000002248 libras		
1 gramo = 0.00006852 slug		
1 dina = 0.00001 newton		
1 pie = 0.3048 metro		

Momentos, centros de masa y centroides:

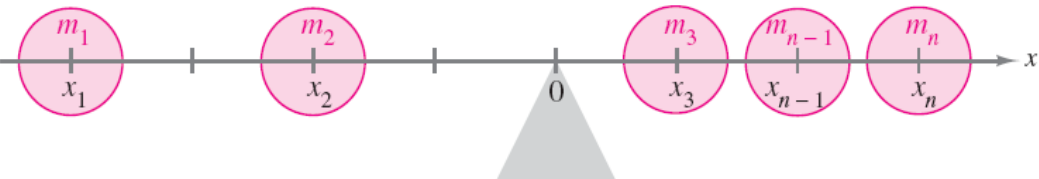
Centros de masa

Centro de masa de un sistema unidimensional

El momento de la masa m sobre el punto P , siendo x posición de m respecto a P , es:

$$\text{Momento} = mx$$

Para generalizar esta definición, se puede introducir una recta de coordenadas con el origen en el punto de apoyo $\rightarrow$ la tendencia del sistema a girar sobre el origen es el **momento respecto al origen**, y se define como:

$$M_0 = m_1x_1 + m_2x_2 + \dots + m_nx_n$$


Si $M_0 = 0$ el sistema está en equilibrio $\rightarrow$ para un sistema que no está en equilibrio, el centro de masa es el punto en el que hay que colocar el punto de apoyo para lograr el equilibrio

$$\sum_{i=1}^n m_i(x_i - \bar{x}) = \sum_{i=1}^n m_ix_i - \sum_{i=1}^n m_i\bar{x} = 0 \Leftrightarrow \bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^n m_ix_i}{\sum_{i=1}^n m_i} = \frac{\text{momento del sistema respecto del origen}}{\text{masa total del sistema}}$$

Momentos, centros de masa y centroides:

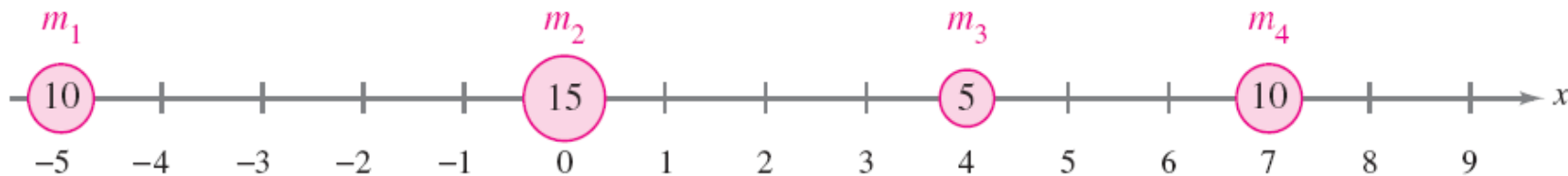
Centros de masa II

MOMENTOS Y CENTROS DE MASA: SISTEMA UNIDIMENSIONAL

Sean las masas puntuales $m_1, m_2, \dots, m_n$ localizada en $x_1, x_2, \dots, x_n$.

1. El **momento respecto del origen** es $M_0 = m_1x_1 + m_2x_2 + \dots + m_nx_n$.
2. El **centro de masa** es $\bar{x} = \frac{M_0}{m}$ donde $m = m_1 + m_2 + \dots + m_n$ es la **masa total** del sistema.

Ejemplo: Centro de masa de un sistema lineal (unidimensional)



$$M_0 = m_1x_1 + m_2x_2 + m_3x_3 + m_4x_4 = 10(-5) + 15(0) + 5(4) + 10(7) = 40$$

$$\bar{x} = \frac{M_0}{m} = \frac{40}{40} = 1$$

Momentos, centros de masa y centroides:

Centros de masa III

Centro de masa de un sistema bidimensional

El concepto de **momento** se puede extender a **dos dimensiones** considerando un **sistema de masas localizado en el plano xy** en los puntos $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n) \rightarrow$ se definen dos **momentos**, uno con **respecto al eje x** y otro con **respecto al eje y**

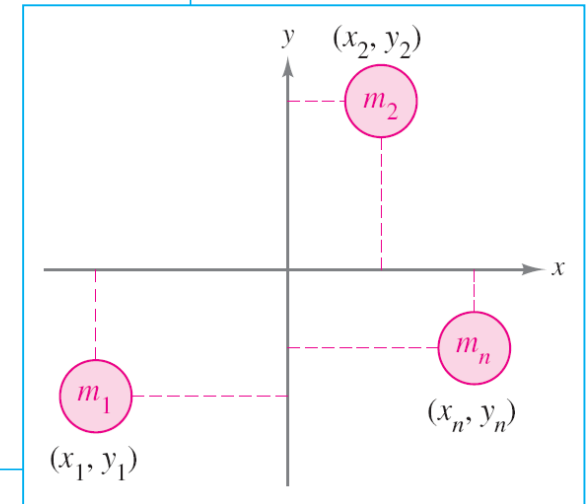
MOMENTOS Y CENTRO DE MASA: SISTEMA BIDIMENSIONAL

Sean las masas puntuales $m_1, m_2, \dots, m_n$, localizadas en $(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$.

1. El **momento respecto al eje y** es $M_y = m_1x_1 + m_2x_2 + \dots + m_nx_n$.
2. El **momento respecto al eje x** es $M_x = m_1y_1 + m_2y_2 + \dots + m_ny_n$.
3. El **centro de masa $(\bar{x}, \bar{y})$** (o **centro de gravedad**) es

$$\bar{x} = \frac{M_y}{m} \quad \text{y} \quad \bar{y} = \frac{M_x}{m}$$

donde $m = m_1 + m_2 + \dots + m_n$ es la **masa total** del sistema.



Momentos, centros de masa y centroides:

Centros de masa IV

NOTA: En general, el **momento sobre una recta** es la **suma del producto de las masas y las distancias dirigidas** de los puntos de la recta

$$\text{Momento} = m_1(y_1 - b) + m_2(y_2 - b) + \dots + m_n(y_n - b) \quad \text{Recta horizontal } y = b.$$

$$\text{Momento} = m_1(x_1 - a) + m_2(x_2 - a) + \dots + m_n(x_n - a) \quad \text{Recta vertical } x = a.$$

Ejemplo: Centro de masa de un sistema bidimensional

Encontrar el centro de masa de un sistema de masas puntuales $m_1 = 6$, $m_2 = 3$, $m_3 = 2$ y $m_4 = 9$ localizadas en: $(3, -2)$, $(0, 0)$, $(-5, 3)$ y $(4, 2)$

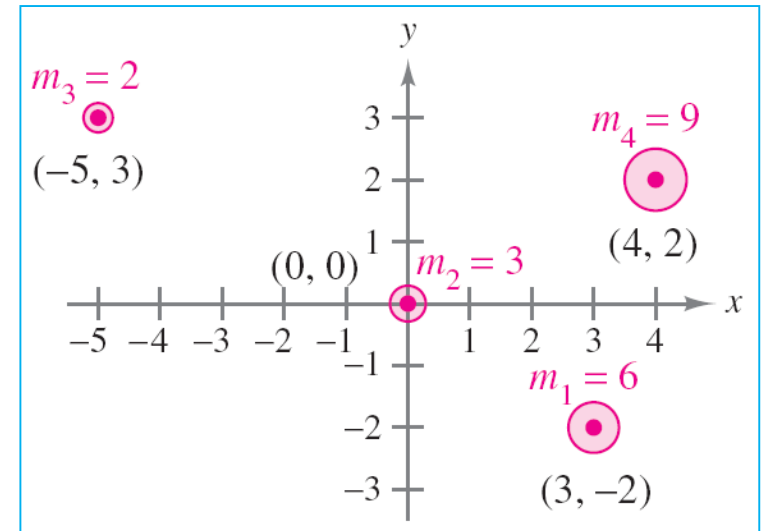
$$m = 6 + 3 + 2 + 9 = 20$$

$$M_y = 6(3) + 3(0) + 2(-5) + 9(4) = 44$$

$$M_x = 6(-2) + 3(0) + 2(3) + 9(2) = 12$$

Por lo que:

$$\bar{x} = \frac{M_y}{m} = \frac{44}{20} = \frac{11}{5} \quad \bar{y} = \frac{M_x}{m} = \frac{12}{20} = \frac{3}{5}$$



Momentos, centros de masa y centroides:

Centros de masa V

Centro de masa de una lámina plana (punto de equilibrio)

La masa de una región plana de densidad uniforme ρ , limitada por las gráficas de $y = f(x)$, $y = g(x)$ y $a \leq x \leq b$ (siendo f y g continuas tal que $f(x) \geq g(x)$ en $[a, b]$) es:

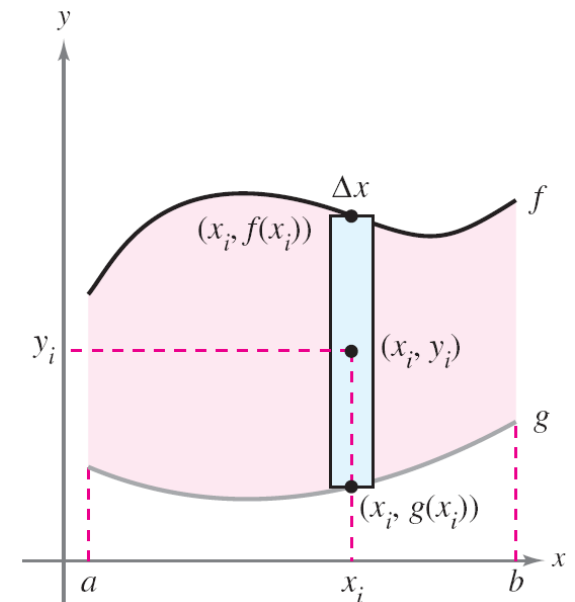
$$m = (\text{densidad})(\text{área}) = \rho \int_a^b [f(x) - g(x)] dx = \rho A$$

Para encontrar el **centro de masa de la lámina**, se divide el intervalo $[a, b]$ en n subintervalos de igual $\Delta x \rightarrow$ para el i -ésimo intervalo:

$$m_i = (\text{densidad})(\text{área}) = \underbrace{\rho}_{\text{Densidad}} \underbrace{[f(x_i) - g(x_i)]}_{\text{Altura}} \underbrace{\Delta x}_{\text{Ancho}}$$

Considerando esta masa localizada en el centro (x_i, y_i) del rectángulo, la distancia dirigida del eje x a (x_i, y_i) es $y_i = [f(x_i) + g(x_i)]/2 \rightarrow$ el **Momento (M_{ix})** respecto del eje x es:

$$\text{Momento} = (\text{masa})(\text{distancia}) = m_i y_i = \rho [f(x_i) - g(x_i)] \Delta x \left[\frac{f(x_i) + g(x_i)}{2} \right]$$



Momentos, centros de masa y centroides:

Centros de masa VI

Centro de masa de una lámina plana (punto de equilibrio)

Al sumar los momentos y tomar el límite tenemos que:

MOMENTOS Y CENTRO DE MASA DE UNA LÁMINA PLANA

Sea f y g funciones continuas tal que $f(x) \geq g(x)$ en $[a, b]$, y considerar la lámina plana de densidad uniforme ρ limitada por las gráficas

$y = f(x)$, $y = g(x)$ y $a \leq x \leq b$.

1. Los **momentos respecto al eje x y y** son

$$M_x = \rho \int_a^b \left[\frac{f(x) + g(x)}{2} \right] [f(x) - g(x)] dx$$

$$M_y = \rho \int_a^b x[f(x) - g(x)] dx.$$

2. El **centro de masa** $(\bar{x}, \bar{y})$ está dado por $\bar{x} = \frac{M_y}{m}$ y $\bar{y} = \frac{M_x}{m}$, donde $m = \rho \int_a^b [f(x) - g(x)] dx$ es la masa de la lámina.

Momentos, centros de masa y centroides:

Centros de masa VII

Ejemplo: Centroide de una región plana

NOTA: El centro de masa de una lámina de densidad uniforme sólo depende de la forma de la lámina y no de su densidad. En estos casos, el punto $(\bar{x}, \bar{y})$ se llama **centroide** de la región

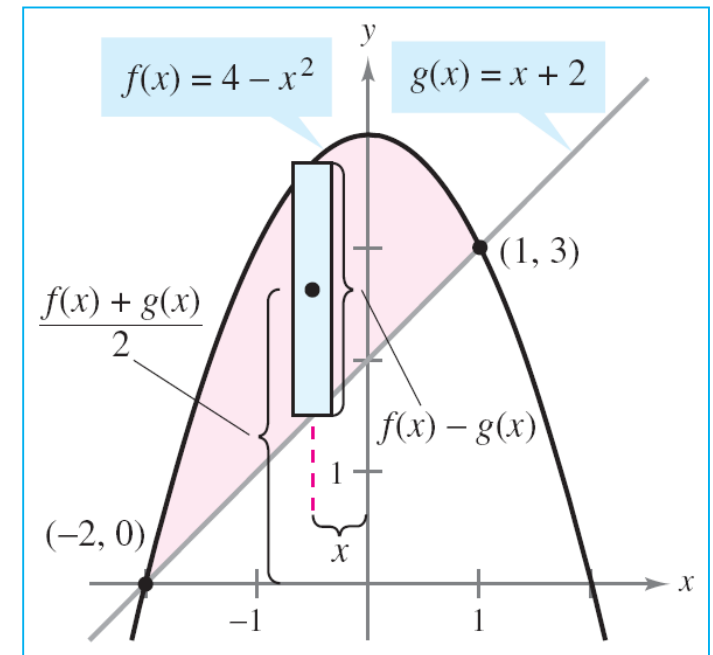
Encontrar el centroide de la región limitada por las gráficas de $f(x) = 4 - x^2$ y $g(x) = x + 2$

Las **dos gráficas se cortan en los puntos $(-2, 0)$ y $(1, 3)$** , por lo que el área de la **región que delimitan** es:

$$A = \int_{-2}^1 [f(x) - g(x)] dx = \int_{-2}^1 (2 - x - x^2) dx = \frac{9}{2}$$

El centroide de esta región, se calcula entonces como:

$$\bar{x} = \frac{1}{A} \int_{-2}^1 x[(4 - x^2) - (x + 2)] dx = -\frac{1}{2}$$
$$\bar{y} = \frac{1}{A} \int_{-2}^1 \left[\frac{(4 - x^2) + (x + 2)}{2} \right] [(4 - x^2) - (x + 2)] dx = \frac{12}{5}$$



Al finalizar este capítulo, debemos ser capaces de...



- Escribir la **solución general de una ecuación diferencial**
- Usar la **notación de la integral indefinida** para las **antiderivadas o primitivas**
- Utilizar las **reglas de la integración básicas** para encontrar antiderivadas
- Encontrar **una solución particular de una ecuación diferencial**
- Emplear la **notación sigma** para escribir y calcular una suma
- Entender el **concepto de área**
- Aproximar **el área de una región plana**
- Determinar el **área de una región plana usando límites**
- Entender la definición de una **suma de Riemann**
- Hallar una **integral definida utilizando límites**
- Calcular una **integral definida utilizando las propiedades de las integrales definidas**
- Evaluar una **integral definida utilizando el teorema fundamental del cálculo**
- Entender y utilizar el **teorema del valor medio** para integrales
- Encontrar el **valor medio de una función sobre un intervalo cerrado**

Al finalizar este capítulo, debemos ser capaces de...



- Entender y utilizar el **segundo teorema fundamental del cálculo**
- Entender y utilizar el **teorema del cambio neto**
- Utilizar el **reconocimiento de patrones** para encontrar una integral definida
- Emplear un **cambio de variable** para determinar una integral definida
- Utilizar la **regla general de las potencias** para la integración con el fin de determinar una integral definida
- Calcular la **integral definida que incluya una función par o impar**
- **Integrar** las principales **funciones trascendentes**
- Utilizar los procedimientos adecuados **para adaptar integrandos a las reglas básicas de integración**
- Encontrar una **antiderivada o primitiva usando la integración por partes**
- Resolver **integrales trigonométricas** que contengan **potencias de seno y coseno, potencias de secante y tangente o productos de seno-coseno con ángulos diferentes**
- Usar **sustituciones trigonométricas** para resolver una integral

Al finalizar este capítulo, debemos ser capaces de...



- Usar las integrales resueltas a partir de **sustituciones trigonométricas** para **formular y resolver aplicaciones de la vida real**
- Evaluar una **integral impropia** que tiene un **límite de integración infinito**
- Evaluar una **integral impropia** que tiene una **discontinuidad infinita**
- Encontrar el **área de una región entre curvas que se intersecan** usando **integración**
- Describir la **integración como un proceso de acumulación**
- Encontrar el **volumen de un sólido de revolución** usando el **método de los discos** y de un **sólido de revolución hueco** usando el **método de las arandelas**
- Encontrar el **volumen de un sólido con las secciones transversales conocidas** a partir de una **generalización del método de los discos**
- Entender la **definición de masa**
- Encontrar el **centro de masa en un sistema unidimensional y en un sistema bidimensional**
- Localizar el **centro de masa en una lámina plana**